

經濟型電動缸

控制器內藏型

Economical Servo Cylinder **Integrated Controller** CPSG/CPGLTH/CPGLTB Series




台灣精品
2023



簡易控制
Easy To Use



高CP值
Cost Effective



取代氣壓缸
Pneumatic Replacement



低碳排量
Low Carbon Emission



關於東佑達

About TOYO



以 < 誠信 技術 服務 > 為根基創造社會與產業的最大價值並以超越客戶的需求為目標來努力

TOYO Automation Co., Ltd. was founded on the principles of integrity, technology, and service, to exceed our customers' needs and maximize value for our customers and society.

自西元 2000 年東佑達成立以來，一直在各產業支持下，成為台灣及中國兩岸工業機械手閃耀第一品牌。東佑達公司累積了數十年在機械手製造的經驗，近期結合控制器與傳動模組發展出高性價比的工業用單軸 / 直交機械手及水平多關節機械手，讓產品更達到一個新的水平。無論您在哪個產業面臨哪種生產製造難題，東佑達高性價比的工業化機械手隨時滿足您的需求。

Since our founding in 2000, TOYO Automation Co., Ltd., with the support of our business, has become the leading brand in Greater China for industrial motion control equipment. We strive to provide customers high price-performance single- and multi-axis industrial motion solutions through the integration and modularization of linear mechanism, actuators, drivers, and supervisory controllers. So, no matter the industry or the application, our high-quality, cost-competitive modules will meet and exceed your industrial motion needs.

直線傳動的六大產品

6 Major Products of Linear Drive



- ⊕ 高性價比
High price-performance ratio
- ⊕ 彈性的客製化
Flexible customization
- ⊕ 短交期
Short delivery time
- ⊕ 穩定的品質
Stable quality
- ⊕ 豐富的產品線
Versatile product line

服務系統

Service System



樣品機免費借出 Free demo machine

備有標準品的樣品測試機，可免費借出給客戶使用，請洽各地區業務及代理店。

TOYO prepare standard unit for customer's demonstration and test. They are free rental for our customers. (15 days advanced notice / The longest rental period 30 days.) Please contact our sales and local agents.

Free



24 小時線上服務 24 hours online service

有任何產品問題請隨時來電。

臺灣 0800-800-893 (Taiwan, toll-free)

中國 400-875-0009 (China, toll-free)

24hr on call service, please contact us for any questions or enquiries.

Free



展示會 Exhibitions

為了讓客戶更了解產品，舉辦相關展示會，相關日程請洽本公司。

We participate in exhibitions frequently. Please contact us for more information.



巡迴展示車 Puncar Action

為了讓全台灣各地的客戶都可以親身體驗及了解的展示實品樣貌，成立了全台灣巡迴胖卡展示車，相關辦法請洽本公司。

For the purpose of letting the clients all over the island to have a chance to experience and be more familiar with the demonstrated product personally, we therefore build a mobile puncar cruising around the Taiwan island enable the clients to test it. For more details, please do not hesitate to contact us.

Free



技術分享 Technical conference

我們定期舉辦產品說明會 / 技術研討會，將我們擁有的先端技術與客戶做交流與分享。

New product seminars and technical conferences are hold regularly to share our latest technology with free demo machine customers.

Free



檢查、維修 Inspection and Maintenance

若您購買的產品發生故障或異常，本公司可為您檢查、修理。即使過了保固期，若產品經由修理仍維持、回復使用功能時，可以依客戶需求進行有償修理。

If the product has problem or out of order, you can send it back for inspection and maintenance. If the product is out of warranty, we still can repair it for certain charge.



教育訓練中心 Training Center

可以實際看到產品及 DEMO 機，並可協助訓練機器人導入的各種技術，亦接受技術諮詢及相關課程報名，若有需要歡迎洽詢。

In the training center, you can see the actual product and the demo machine. Also, we provide training on various technologies imported into the robot, technical consultation, and related courses. Please contact us for further information.

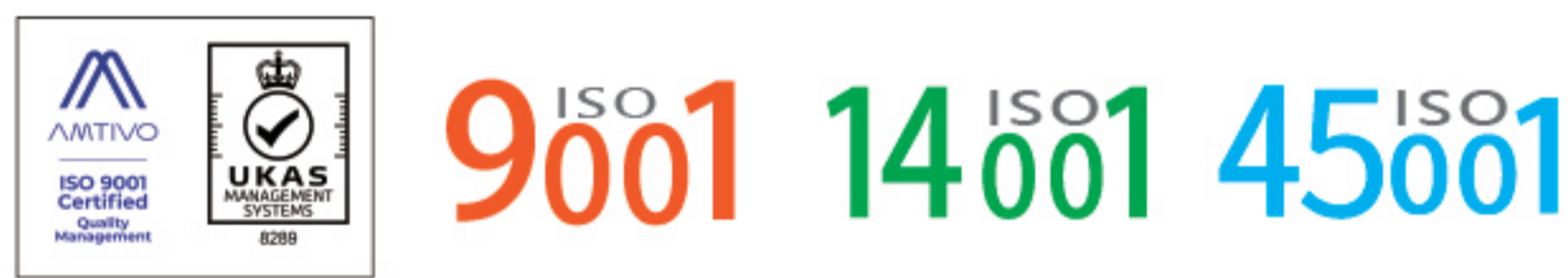


全球服務據點 Worldwide Sales Network

目前已完整建構海外經銷及售後服務據點，詳情請洽相關地區經銷商。

Completed distribution network and after-sales service sites are established. For further details, please contact the relevant regional distributors.

品質保證 Quality Assurance Certification



通過ISO9001、ISO14001、ISO45001國際認證

得獎肯定 Awards

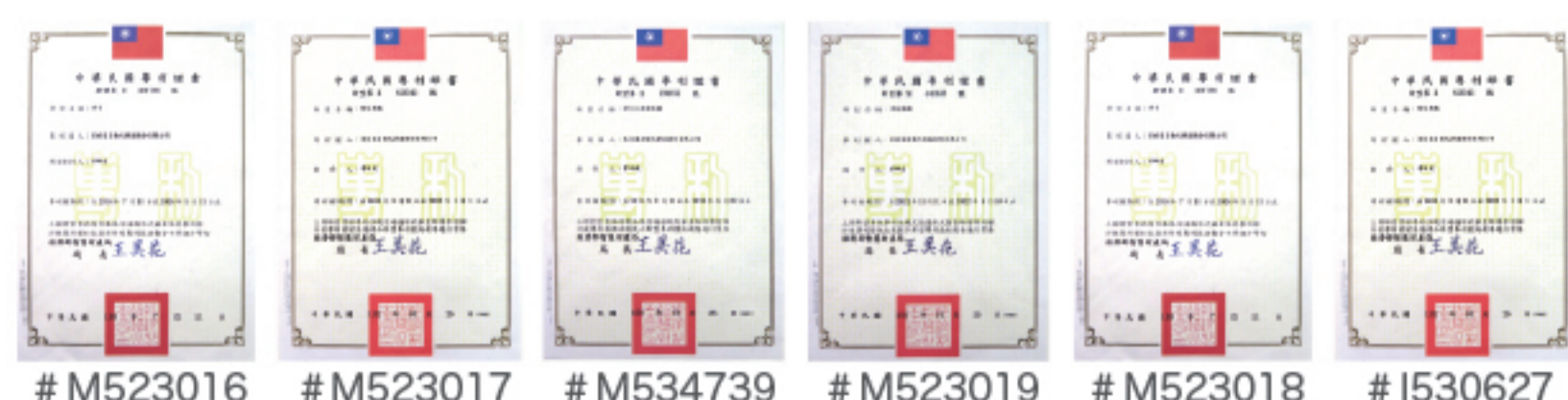
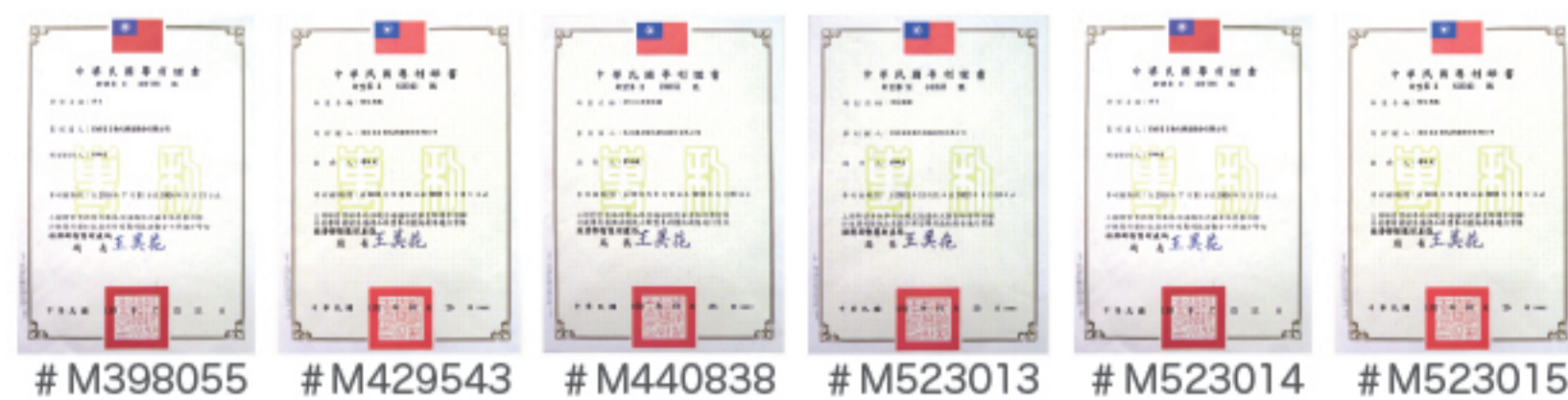



榮獲第9屆新創事業獎
Got 9th Taiwan Business Startup Award

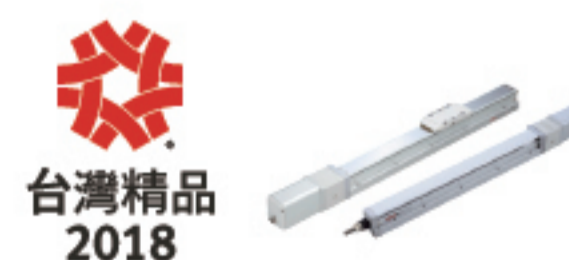


榮獲第19屆小巨人獎
Got 19th Taiwan Business Rising Star Award

專利技術 Patented Technologies



 多項經濟部智慧財產局專利認證申請通過



CGTH/CGTY系列產品
榮獲 2018 台灣精品獎
CGTH/CGTY Series Got 2018
Taiwan Excellence Awards



LGF/CHY系列產品
榮獲 2021 台灣精品獎
LGF/CHY Series Got 2021
Taiwan Excellence Awards



LGW系列產品
榮獲 2022 台灣精品獎
LGW Series Got 2022
Taiwan Excellence Awards



CPSG/LM4系列產品
榮獲 2023 台灣精品獎
CPSG/LM4 Series Got 2023
Taiwan Excellence Awards



LBT/LXY/SRT系列產品
榮獲 2024 台灣精品獎
LBT/LXY/SRT Series Got 2024
Taiwan Excellence Awards

規格索引

Spec Index of ECO Servo Cylinder Series

CPSG 高剛性微型電動缸系列 CPSG High Rigidity Tiny Cylinder Series

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	軌道形式 Guideway	仕樣 Specification	馬達容量 Motor Output (W)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	螺桿規格 (C7 級) Ball screw spec (Accuracy C7)		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 ^{*1} Maximum Speed (mm/s)
							外徑 Outer Diameter(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
一般環境 Standard	滾珠螺桿 Ball screw	軌道內嵌 Built-in linear motion guide	CPSG20	20□	31	±0.01	6	2	3	2	100
								4	2.5	1	200
			CPSG25	25□	68	±0.01	6	2	10	5	100
								4	7	1.6	160
								8	3	0.41	250
			CPSG35	35□	60	±0.01	10	2	13	4	70
								6	8	3.2	160
								12	5	2	320

*1: 最高速度的使用條件有限制，請參閱各仕樣內頁的速度-荷重曲線圖。
The working condition of max. speed is restricted limited. Please refer to the curve graph of speed and loading in this catalog.

CPGLTH 軌道內嵌式小型電動缸 - 螺桿滑台式 CPGLTH Integrated Linear Bearings ECO Servo Cylinder-Slider Type

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	仕樣 Specification	馬達尺寸 Motor dimension (mm)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	螺桿規格 (C7 級) Ball Screw Spec		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 Maximum Speed (mm/s)
						外徑 Outer Diameter(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
標準環境 Standard Type	滾珠螺桿 Ball Screw	CPGLTH5	35□	52	±0.005	10	2	30	10	70
							6	20	6	220
							12	12	3	400
		CPGLTH8	42□	80	±0.005	14	6	50	10	200
							12	30	6	400
							24	12	2	600

*2: 標準行程內的黑色數字，代表該行程內可使用的最高安全速度。若超過此速度，滑台可能會有嚴重共振產生。
Written here is the standard stroke's maximum safe speed. If over this speed, it may casue serious vibration.

CPGLTB 軌道內嵌式小型電動缸 - 皮帶滑台式 CPGLTB Integrated Linear Bearings ECO Servo Cylinder-Slider Type

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	仕樣 Specification	減速機構 Reducer Mechanism	馬達尺寸 Motor dimension (mm)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	皮帶規格 Belt Spec		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 ^{*1} Maximum Speed (mm/s)
							寬度 Belt Width(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
標準環境 Standard Type	時規皮帶 Timing Belt	CPGLTB5	無 No	35□	52	±0.06	9	32	5	-	2000

*1: 標準行程內的黑色數字，代表該行程內可使用的最高安全速度。若超過此速度，滑台可能會有嚴重共振產生。
Written here is the standard stroke's maximum safe speed. If over this speed, it may casue serious vibration.

標準行程及最高使用速度 Stroke(mm) & Maximum Speed(mm/s)																							代表速度 Speed	頁數 Page
行程 Stroke	30	50	75	100	125	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
100																								016
200																								
100																								020
160																								
250																								
70																								024
160																								
320																								

標準行程及最高使用速度 ^{*2} Stroke(mm) & Maximum Speed(mm/s)																									代表速度 Speed	頁數 Page	
行程 Stroke	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350
100																										032	
300																											
600																											
200																										036	
400																											
600																											

標準行程及最高使用速度																											代表速度 Speed	Page
行程 Stroke	50	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1300	1500	1700	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	
1067																												044

電動缸 vs. 氣壓缸比較說明

Electric Cylinder vs. Pneumatic Cylinder Comparison



目前有一套新的設備需評估驅動元件，不曉得該選電動缸還是氣壓缸好呢？

Currently, there is a new set of equipment that needs to evaluate the driving components. I don't know whether it is better to choose an electric cylinder or a pneumatic cylinder?



VS



CP Series

控制器內藏電動缸

Integrated Drive Electric Cylinder

氣壓缸

Pneumatic Cylinder

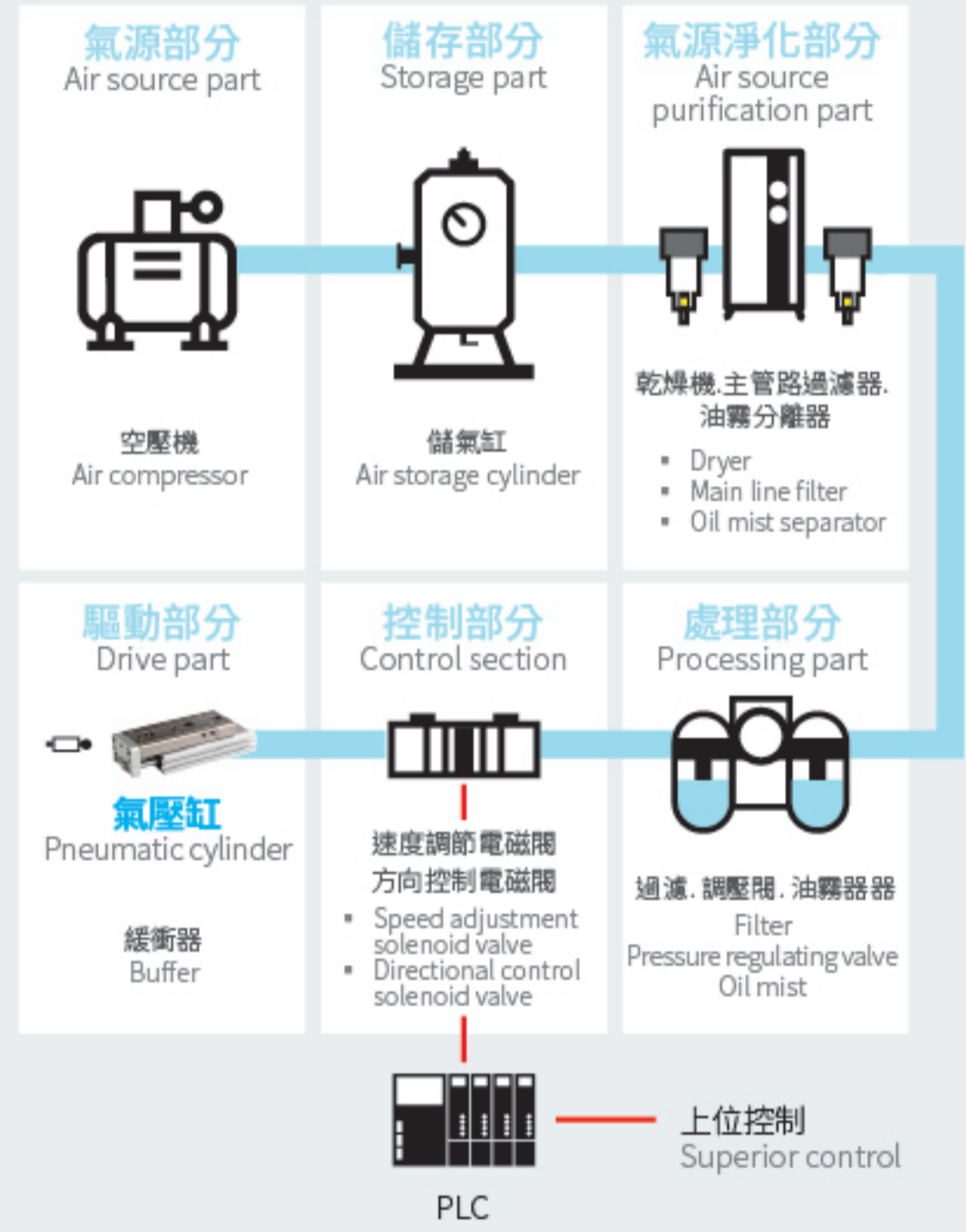
系統構成 Configuration



控制器已內藏，系統集成
結構簡單，減少配線
維修容易，減少停機/換機時間



- Integrate drive
- Simple structure, reducing wiring
- Easy to maintain, reducing downtime/replacement time



硬體元件多
系統構成複雜
硬件設計與後續維修成本高

- Many hardware components
- Complex system
- Spare parts and maintenance cost are high

訂購方式 Ordering method



< 3周
< 3 weeks

一站採購，簡單便利

One-stop shop, simple and convenient



> 不確定??
It depends

需多站採購，交期長，管理不易
Buy from different location. Long lead time. Hard to manage.

組裝 Assembly



附PIN孔，
對其後螺絲鎖上完成組裝
With PIN hole,
Secure the screws to complete the assembly.



各零件需看爆炸圖組裝，如
有干涉需重新修改耗時
Each part needs to be assembled according to the exploded diagram. If there is any interference, it will need to be modified again, which is time-consuming.



設計樂
Good for Design



組裝樂
Good for Assembly



採購樂
Good for Purchasing

透過以上分析可以知道，選擇電動缸，可以讓企業在節能減碳的同時有效應對人力資源短缺的挑戰。這不僅有助於降低運營成本和環境影響，也能提高企業的競爭力和可持續發展能力。

From the above analysis, we can know that choosing electric cylinders can allow companies to effectively cope with the challenge of human resource shortage while saving energy and reducing carbon emissions. This not only helps reduce operating costs and environmental impact, but also improves the company's competitiveness and sustainable development capabilities.

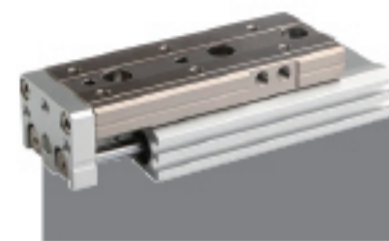




控制器內藏電動缸

Integrated Drive Electric Cylinder

VS



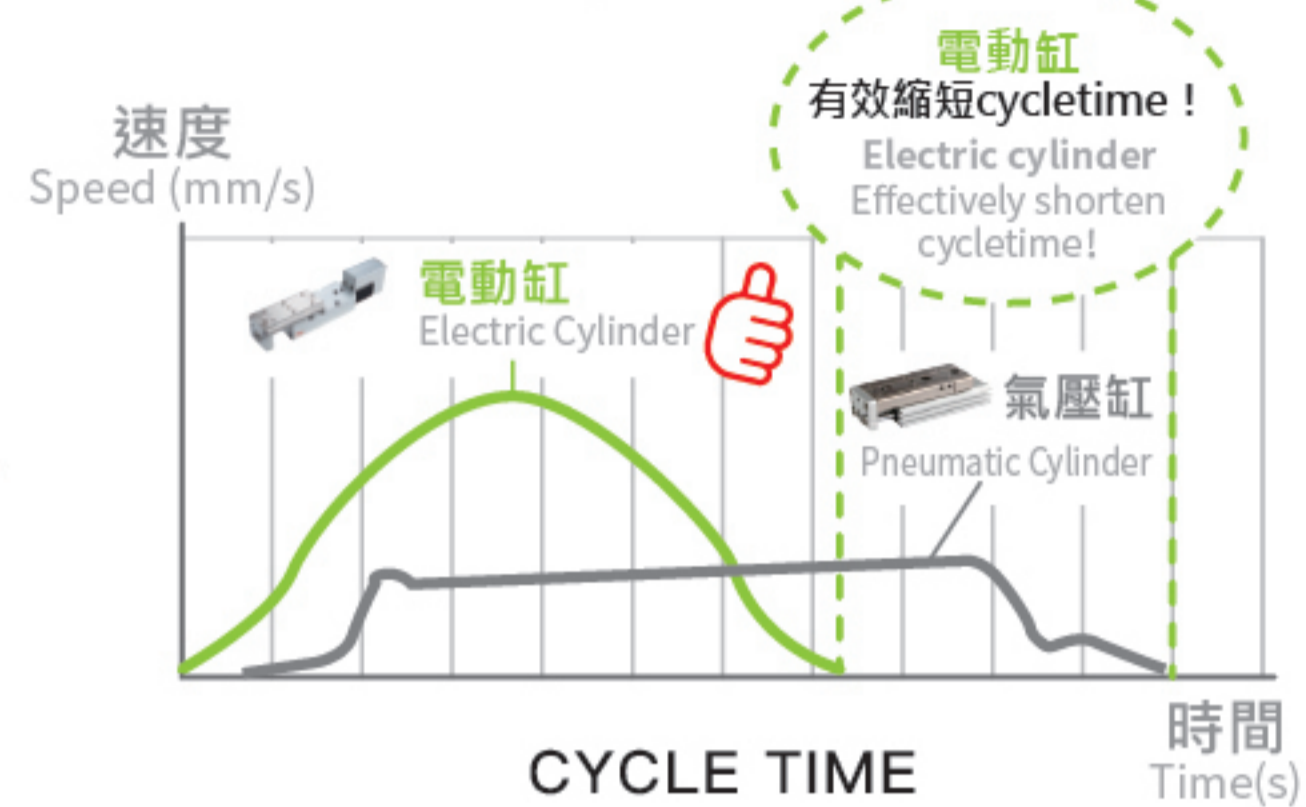
氣壓缸

Pneumatic Cylinder

• CYCLE TIME比較 CYCLE TIME Comparison

CP氣壓缸由於精確控制，電動缸可以達到快速的加速和減速，從而縮短週期時間。
氣壓缸雖運動速度快，但當涉及到精確位置控制時，週期時間會變長。

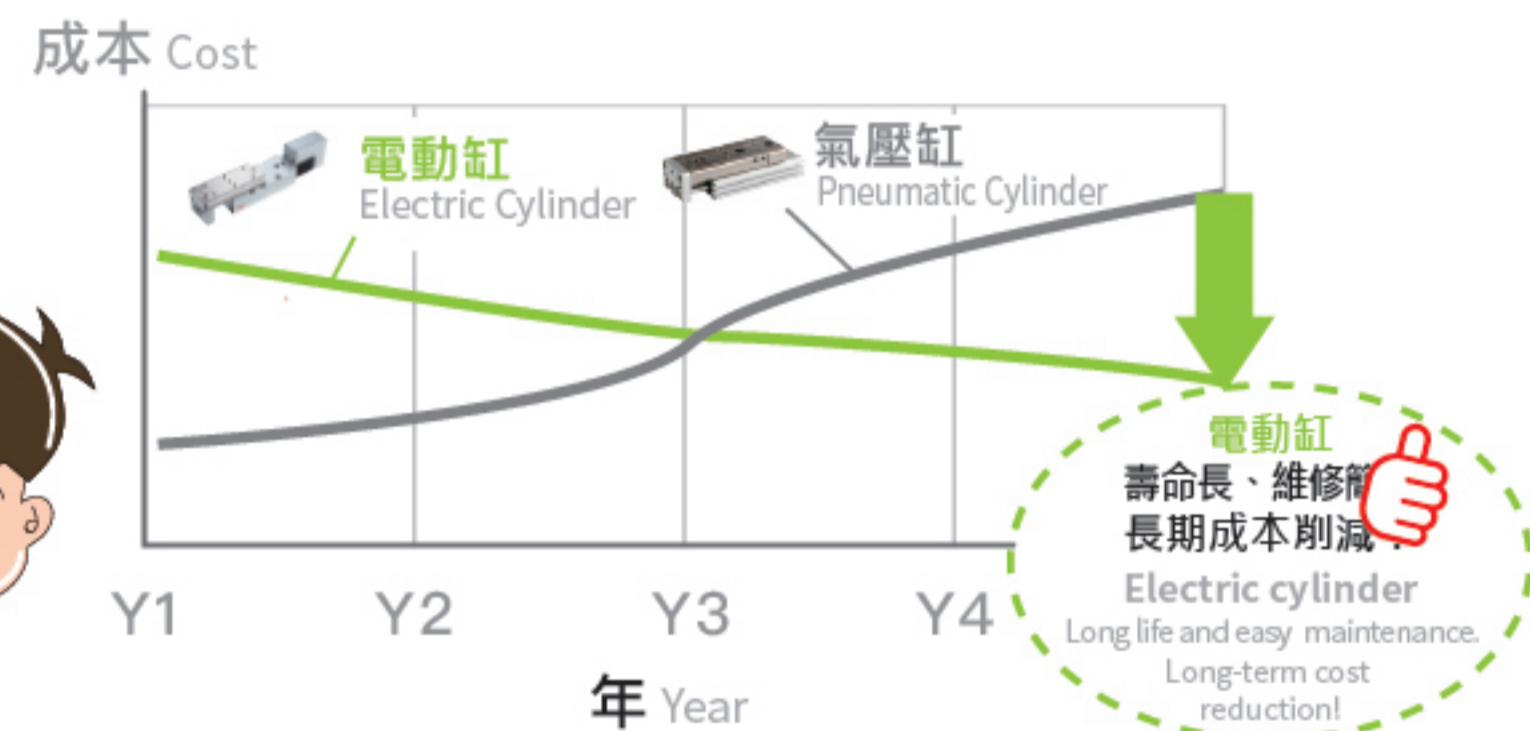
Due to the precise control of the CP pneumatic cylinder, the electric cylinder can achieve rapid acceleration and deceleration, thus shortening the cycle time.
Although pneumatic cylinders move quickly, when precise position control is required, the cycle time becomes longer.



• 購置成本比較 Cost comparison

長期使用和高精度應用：如果您的應用需要高精度、可變速度和長期可靠運行，電動缸雖然初始成本較高，但總擁有成本可能更低，是更好的選擇！

Long-Term Use and High-Precision Applications: If your application requires high accuracy, variable speed, and long-term reliable operation, electric cylinders, while having a higher initial cost, may be a better choice with a potentially lower total cost of ownership!

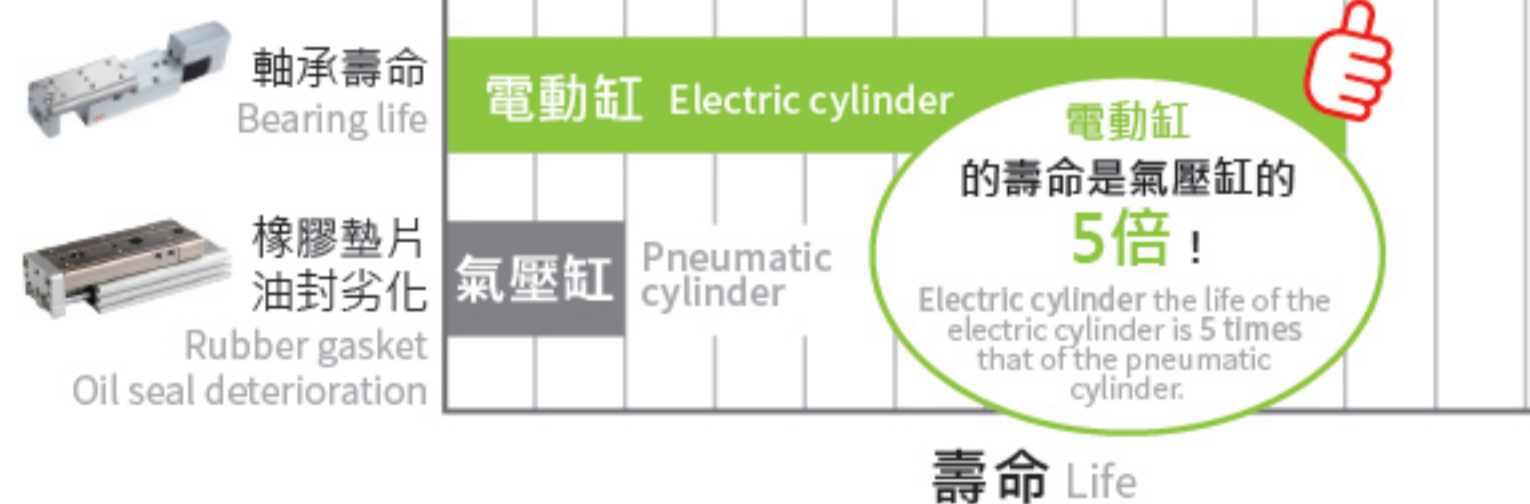


• 壽命比較 Lifespan comparison

製品仕様 Product samples	測試條件 Test conditions	壽命原因 Lifespan reasons	走行壽命 Traveling Life	壽命 Life
 CPGLTH5	240日/年，16小時/日， 移動行程300，水平荷重10KG， 往復10秒 240 days/year, 16 hours/day, Moving range 300, Horizontal load 10KG, Back and forth for 10 seconds	軸承壽命 Bearing life	約20,000km About 20,000km	15年 15 years

ECO電動缸系列沒有使用包括O型環、墊圈、密封墊片等這些用於防止流體或氣體泄漏會產生劣化的元件，故沒有消耗品。使用滾珠循環器型滑軌和螺桿為主要傳動元件，因此壽命長！

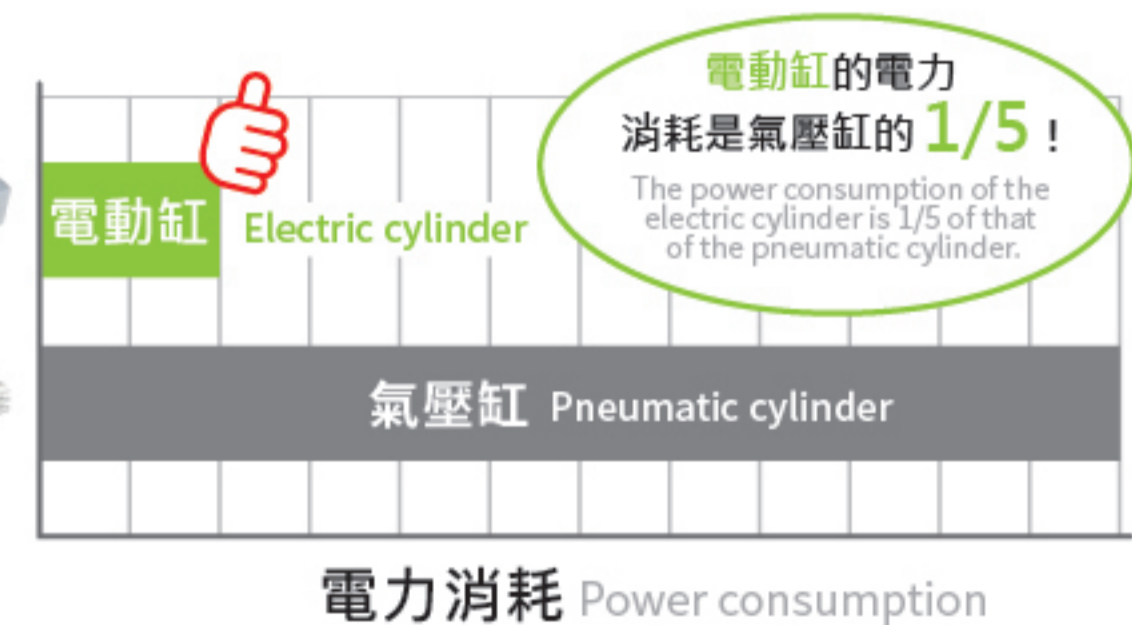
The ECO electric cylinder series does not use components such as O-rings, gaskets, sealing gaskets, etc. that are used to prevent fluid or gas leakage and would cause deterioration, so there are no consumables. It uses ball circulator type slide rails and screws as the main transmission elements, so it has a long service life!



• 省能源 Energy Saving

電動缸通過電能直接轉換機械動能，轉換效率高，能源使用上環保且取得便利，下面表計算為轉換成ECO電動缸使用一年每支電動缸可減少的碳排量！

Electric cylinders directly convert mechanical kinetic energy through electrical energy. The conversion efficiency is high, and energy use is environmentally friendly and convenient. The following table calculates the carbon emissions that can be reduced by converting to an ECO electric cylinder and using each electric cylinder for one year!



項目 Project	單位 unit	氣壓缸 Pneumatic cylinder	ECO電動缸 ECO Electric cylinder	差距 Difference
單支傳動效能 Single transmission efficiency	瓦 (焦耳/秒) W (1 J/s)	240	40	200 瓦(W)
每小時耗電 *1 Power consumption per hour	度數 kWh	240*1hr/1000=0.24	40*1hr/1000=0.04	0.2 度(kWh)
年能耗電 *2 Annual energy consumption	度數 kWh	0.24*12*264=760.32	0.04*12*264=126.72	633.6 度(kWh)
碳排放因子 *3 Carbon emission factor	公斤 CO ₂ e / 度 kg CO ₂ e/kWh	0.590	0.590	-
年碳排放量 Annual carbon emissions	公斤 kg	448.4	74.8	降低 373.6 公斤碳排 Reduce 373.6 kg of carbon emissions

*1 換算度數可由台電以下網站計算

:<https://elec.0123456789.tw/>

*2 假設每年運作264天，每月運作22日，每日運作12小時的請況底下計算。

*3 依據：「電業法」第二十八條第二項之規定訂定中華民國110年電力排碳係數基準為0.590公斤CO₂e /度。

*1 The conversion degree can be calculated from the following Taipower website:<https://elec.0123456789.tw/>

*2 Assume it operates 264 days per year and 22 days per month, calculated below if operating 12 hours a day.

*3 Basis: The provisions of Article 28 Paragraph 2 of the Electricity Industry Law set the 110-year electric power carbon emission coefficient benchmark of the Republic of China at 0.590 kg CO₂e/kWh.

ECO 電動缸特點說明

Electric Cylinder vs. Pneumatic Cylinder Comparison

ALL IN ONE 一站購足

One stop shopping

- ECO 全系列為台灣首創『控制器一體型之微型電動缸』，是機構、電控、軟體 (UI) 已完整整合成一體的產品，不須經過繁複配線與調教，機台上隨插即用，簡單控制。
- The ECO series is Taiwan's first all-in-one micro electric cylinder, integrating mechanics, control, and software. It's plug-and-play with no complex wiring or setup needed.



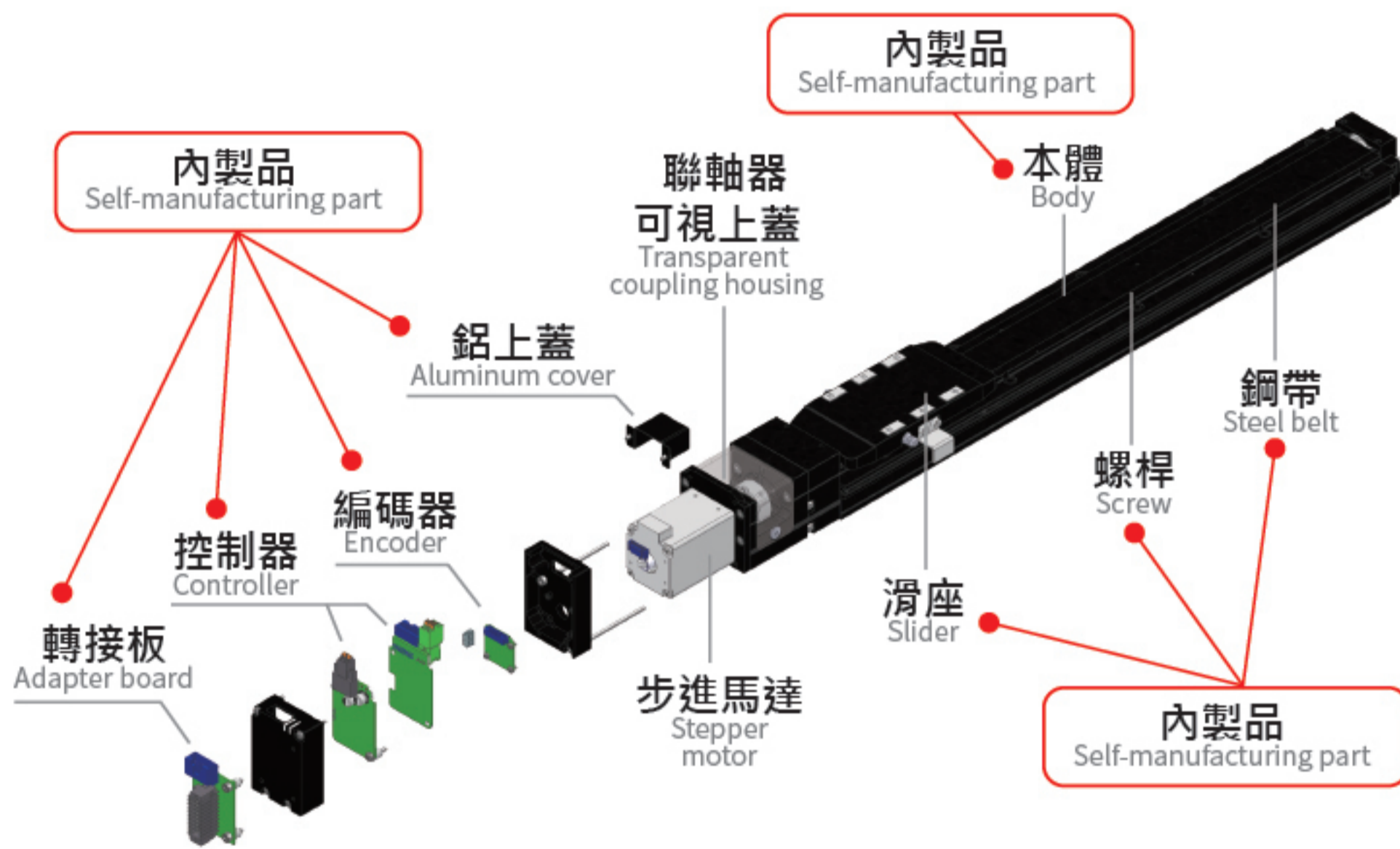
短交期 Short delivery time

- 所有主要零件完整整合成一體，且皆為台灣自製，庫存完備，縮短交期時間。
- All major components are seamlessly integrated into a single unit, all of which are manufactured in Taiwan. With a comprehensive inventory in place, we ensure prompt delivery, significantly reducing lead times.

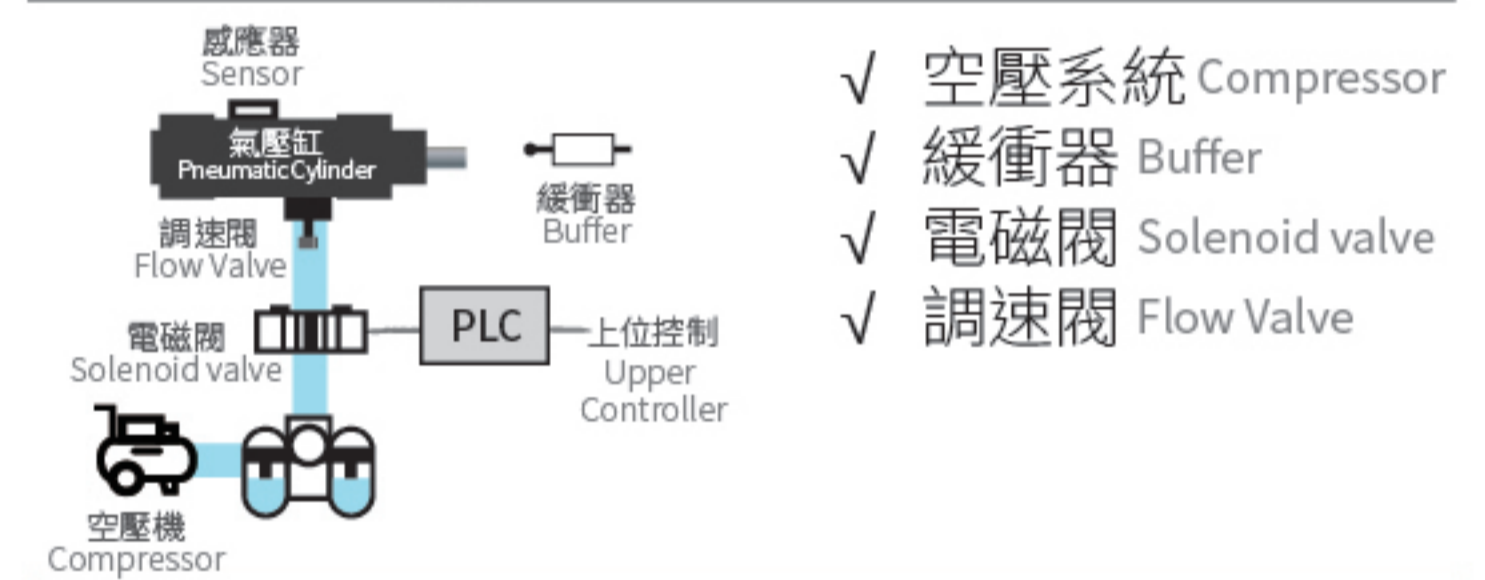


CP 值高 High cost-performance ratio

- 不需外部加裝空壓系統、緩衝器、電磁閥及調速閥，因此可以有效抑制成本。
- 初期導入成本差不多，長期使用因不需要過多的備品成本與壞掉更換次數，可有效降低總使用成本。
- No external installation of an air compression system, buffer, electromagnetic valve, or speed control valve is required. This effectively suppresses costs.
- While the initial implementation costs are similar, long-term usage is characterized by minimal spare parts expenses and reduced replacement frequency. This leads to a significant reduction in the total cost of ownership.

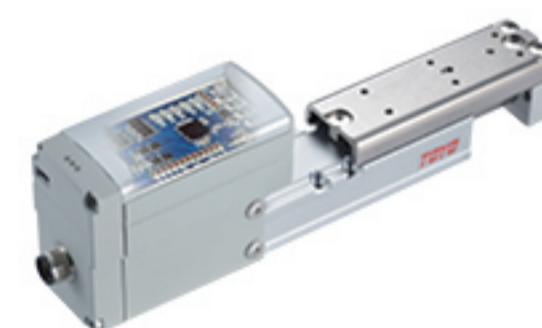


氣壓缸 Pneumatic Cylinder



- ✓ 空壓系統 Compressor
- ✓ 緩衝器 Buffer
- ✓ 電磁閥 Solenoid valve
- ✓ 調速閥 Flow Valve

ECO 電動缸系列 ECO Electric cylinder

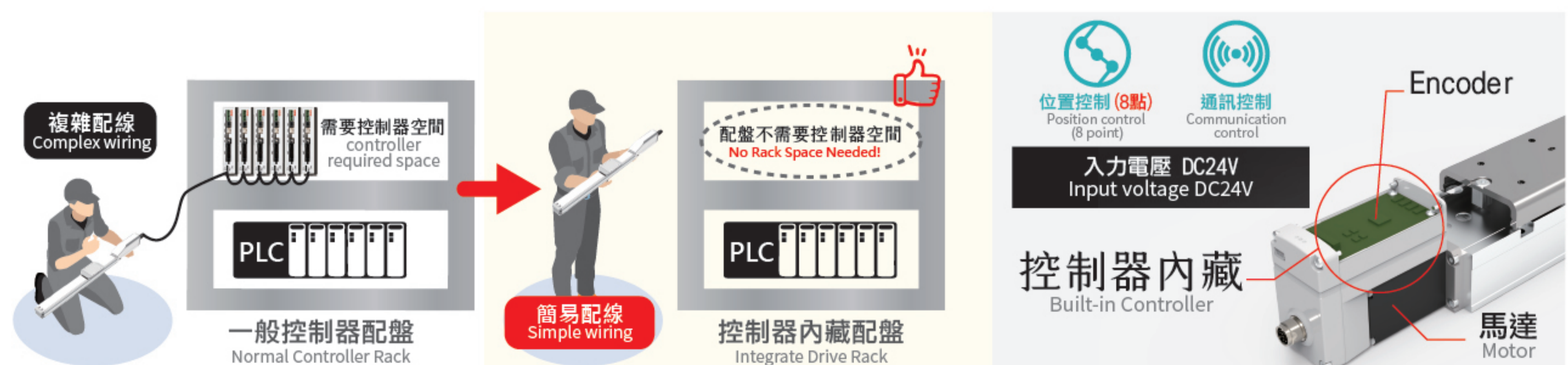


- ✓ ECO 電動缸 ECO Electric cylinder

控制器內藏，省配盤空間

Integrate drive. Space saving.

- ECO 全系列之控制器基板可完全放置在機構本體內，全功能的驅控一體設計。
- ECO's full series of controller substrates can be completely placed inside the body of the mechanism, with a full-featured integrated drive and control design.



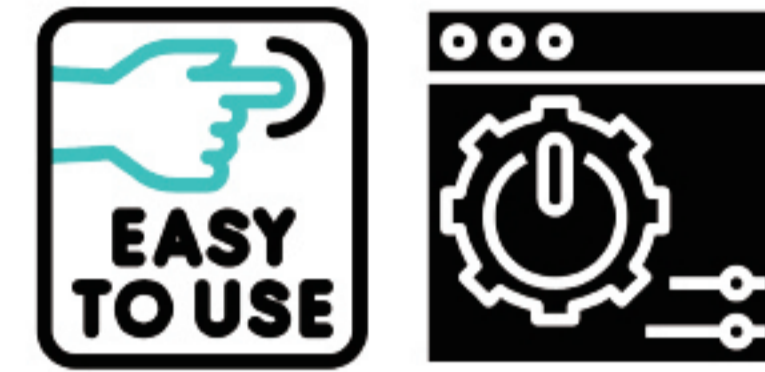
控制介面介紹

Control Interface Introduction

- 介面親和，並支援中、英、日等語言。
- 輸入介面可選配手機或教導器方案 (2025 年推出)
- The interface is friendly and supports Chinese, English, Japanese and other languages.
- The input interface can be equipped with a mobile phone or teaching pen solution (launched in 2025)



- 任何人都可以快速上手。
- Anyone can get started quickly.



多種停止位置設定、步驟簡單

Various stop position settings and simple steps

- 停止位置設定，提供坐標輸入、寸動教導等兩種快速方式。
- 簡單設定三步驟，電動缸即可運作。
- Stop position setting provides two quick methods such as coordinate input and inching teaching.
- Simply set up in three steps and the electric cylinder is ready to operate.

坐標輸入：

Position point list

點位設定表單：設定點位的移動模式、速度、扭力、等待時間、下一步序。
Set position point moving mode, speed, torque, dwell time and next step.

寸動教導：

Manual Operation

手動操作模式：可執行Inching 或 Jog 移動

Proceed with JOGGING and INCHING.

簡單三步驟：

Three simple steps

STEP 1 STEP 2 STEP 3
step1.設定移動座標 Set the movement coordinates.
step2.設定移動速度 Set the movement speed.
step3.執行設定點位 Execute the configured position.

The screenshot shows the TOYO control software interface. It includes a 'Servo ON' button, a '減速停止' (Deceleration Stop) button, and a '原點復歸' (Home Return) button. The main display area shows '運轉模式' (Operation Mode) with '目前位置(mm)' (Current Position) at 0.00. Below this is a '監測' (Monitoring) section with '輸入監控' (Input Monitoring) and '輸出監控' (Output Monitoring) options. The '輸出監控' section shows '原點復歸完成' (Home Return Complete) as '未完成' (Incomplete), '行進速度(rpm)' (Travel Speed) at 0, and '馬達的電流值(%)' (Motor Current) at 20.0. At the bottom, there is a '各項資料數據表' (Data Table) with the following content:

運轉模式	移動座標(mm)	移動速度(%) [1-100]	扭力限制(X 0.1%) [0-1000]	加速時間 (msec) [0-2000]	減速時間 (msec) [0-2000]	等待(ms) [0-2000]	下一個執行點編號 [-1-63]
000 00:INC	1.60	10	1000	300	300	0	-1
001 00:INC	50.00	10	1000	300	300	500	2
002 00:INC	50.00	10	1000	300	300	1000	3
003 00:INC	50.00	10	1000	300	300	2000	4
004 01:ABS	10.00	20	1000	300	300	1000	1
005 01:ABS	70.00	10	1000	300	300	1000	2
006 01:ABS	70.00	10	1000	300	300	1000	3

輸出監控容易

Easy Monitoring

- 透過系統做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。控制一目了然，簡單直觀。
- Monitoring through I/O indicator, users can easily gather all information. Simple and intuitive controls.

輸出監控區：

Output monitoring

主要顯示控制器目前的輸出接點及錯誤狀態。
Display current output from controller and alarm status.

CPSG 特點

CPSG Series Features

剛性強 High Rigidity

- 機構搭載精密滾珠螺桿，內嵌式軌道設計，相較於傳統電動缸高度大幅降低，力矩優於傳統滑軌滑塊模組。鋼材軌道嵌入鋁本體後再研磨處理，因此走行的等高度及直線度精度也提升到 $\pm 0.02\text{mm}$ 以下。
- The mechanism is equipped with precision ball screws and an embedded track design. Compared with traditional electric cylinders, the height is significantly reduced, and the torque is superior to traditional slide rail slider modules. The steel track is embedded in the aluminum body and then ground, so the running height and straightness accuracy are also improved to less than $\pm 0.02\text{mm}$.

定位精度高 High positioning accuracy

- 專利內嵌式滾珠滑軌，重複定位精度可達 $\pm 0.01\text{mm}$
- Patented embedded ball slide rail with repeatable positioning accuracy of $\pm 0.01\text{mm}$

重複定位精度
Repeatability

$\pm 0.01\text{mm}$

體積小 Small Package

- 鐵製滑座，體積小，剛性強。
- 內藏式馬達及控制器：外觀美化且體積小，設備導入空間占比低，適合小型精密設備使用。
- Iron carriage: compact design with high rigidity.
- Built-in motor and drive: sleek appearance and compact size, requiring minimal installation space, making it suitable for small precision equipment.

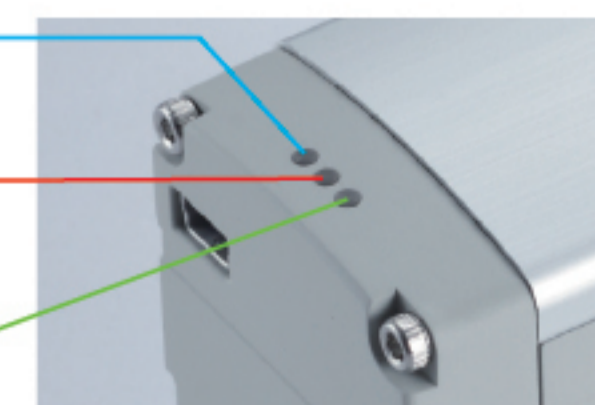
搭載監控狀態LED燈 Equipped with status indicator

- 附LED狀態指示燈，可快速監控作動狀態。
- Equipped with LED status indicator lights for quick monitoring of operating conditions.

● 藍燈：伺服啟動/關閉
Blue light: Servo On/Off

● 紅燈：異常
Red light: Error

● 綠燈：運轉
Green light: Running



台灣精品
TAIWAN EXCELLENCE
2023



CPGLTH/CPGLTB 特點

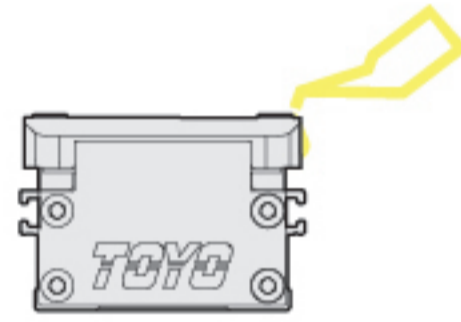
CPGLTH/CPGLTB Series Features

■ 聯軸器外蓋可視 Transparent coupling housing

- 現場設備工程師可在滑台不停機的狀況下,直接由透明外蓋觀看聯軸器有無斷裂或異常動作或聲音。節省人員拆蓋子的檢修時間。
- Live Monitoring: Enables real-time coupling inspections without stopping the machine, saving time and improving efficiency.

■ 保養簡單 Easy to maintain

- 兩側標配加注油嘴,可外部注油,不須拆蓋。
- Features an external greasing system, allowing for easy maintenance without the need to remove the cover.



■ 本體黑陽極處理 Black Anodized Body

- 本體黑陽極處理,方便AOI視覺檢測設備應用,避免鋁原色反光問題。
- The main body is black anodized to enhance compatibility with AOI visual inspection equipment and prevent reflections from the original aluminum color.

■ 不易發塵 Reduce dust

- 標配防塵鋼帶: 輕薄短小亦不用另外追加外觀包覆,即可防止異物入侵。
- 鋼帶採用懸吊式設計,鋼帶邊角皆有安裝鋼帶保護條,避免使用者在安裝或維護時拿取不甚刮傷。
- The special cover strip design effectively prevents dirt and foreign objects from penetrating, making it suitable for cleanroom environments.
- The cover strip features a floating design, with the rubber cover at the edges to prevent cutting during installation or maintenance.

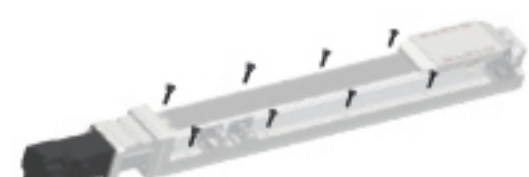
■ 上、下皆可鎖,安裝方便

Top-down, bottom-up mount. Easy to install.

- 不需拆卸鋼帶,即可由上往下固定或由下往上固定。
- 本體底部有定位PIN孔。
- Can be fixed from the top and bottom without removing the cover.
- Pin holes design.



反面
Bottom



正面
Top

Memo

CPSG

高剛性微型電動缸系列 High Rigidity Tiny Cylinder Series

Contents

小型 SMALL		本體寬幅 31mm Width 最大行程 75mm 016 Max. stroke 連續可搬重量 3kg Continuous payload
小型 SMALL		本體寬幅 68mm Width 最大行程 100mm 020 Max. stroke 連續可搬重量 10kg Continuous payload
小型 SMALL		本體寬幅 60mm Width 最大行程 150mm 024 Max. stroke 連續可搬重量 13kg Continuous payload

規格索引

Spec Index

CPSG 高剛性微型電動缸系列 CPSG High Rigidity Tiny Cylinder Series

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	軌道形式 Guideway	仕様 Specification	馬達容量 Motor Output (W)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	螺桿規格 (C7 級) Ball screw spec (Accuracy C7)		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 ^{*1} Maximum Speed (mm/s)
							外徑 Outer Diameter(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
一般環境 Standard	滾珠螺桿 Ball screw	軌道內嵌 Built-in linear motion guide	CPSG20	20□	31	±0.01	6	2	3	2	100
								4	2.5	1	200
			CPSG25	25□	68	±0.01	6	2	10	5	100
								4	7	1.6	160
								8	3	0.41	250
			CPSG35	35□	60	±0.01	10	2	13	4	70
								6	8	3.2	160
								12	5	2	320

*1: 最高速度的使用條件有限制，請參閱各仕様內頁的速度 - 荷重曲線圖。
The working condition of max. speed is restricted limited. Please refer to the curve graph of speed and loading in this catalog.

	標準行程及最高使用速度 Stroke(mm) & Maximum Speed(mm/s)																							代表速度 Speed	頁數 Page	
	行程 Stroke	30	50	75	100	125	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950			1000
	100																									016
	200																									
		100																								020
		160																								
		250																								
		70																								024
		160																								
		320																								

CPSG20



螺桿驅動 Ball-Screw-Drive



最大行程
Maximum Stroke 75mm

最高速度
Maximum Speed 200mm/s

馬達尺寸
Motor Size 20□

滾珠螺桿
Ball Screw Ø6mm

型號表示方式 Ordering Method

CPSG20 - L2 - 50 - BC - TS102 - 03 - WR - A001

本體型號
Model

特注式樣
Customization Order No.

螺桿導程
Ball Screw Lead

2	2mm
4	4mm

行程
Stroke

30	30mm
50	50mm
75	75mm

馬達位置
Motor Position

BC	馬達外露 Motor Exposed
----	-----------------------

控制器
Controller

TS102

電纜線長
Cable Length

01	1m
03	3m
05	5m
10	10m
R01	1m耐繞曲型 1m Flexible cable
R03	3m耐繞曲型 3m Flexible cable
R05	5m耐繞曲型 5m Flexible cable
R10	10m耐繞曲型 10m Flexible cable

*標配3m
Standard:3m

接頭型式
Connector Type

-	直結型接頭 Straight Type Connector
WR	90度接頭出線朝右 90° L type Connector
WL	90度接頭出線朝左 90° L type Connector
WW	90度接頭出線朝上 Straight Type Connector
WM	90度接頭出線朝下 90° L type Connector

台灣 0800-800-893
Taiwan

基本仕様 Specification

規格 Spec	位置重複精度 Repeatability (mm)	±0.01		
	螺桿導程 Ball Screw Lead (mm)	2	4	
	最高速度 Maximum Speed (mm/s)	≤ 100	≤ 200	
	最大可搬重量 Maximum Payload ※1 ※2 ※3	水平使用 Horizontal (kg)	≤ 3	≤ 2.5
		垂直使用 Vertical (kg)	≤ 2	≤ 1
標準行程 Stroke (increments) (mm)	30/50/75			
部品 Parts	馬達尺寸 Motor Size (mm)	20□		
	滾珠螺桿外徑 Ball Screw Ø (mm)	C10 Ø6		

※1 此處最高速度為軟體移動速度設定為 100% 時。

The maximum speed shown here is when software speed setting is 100%.

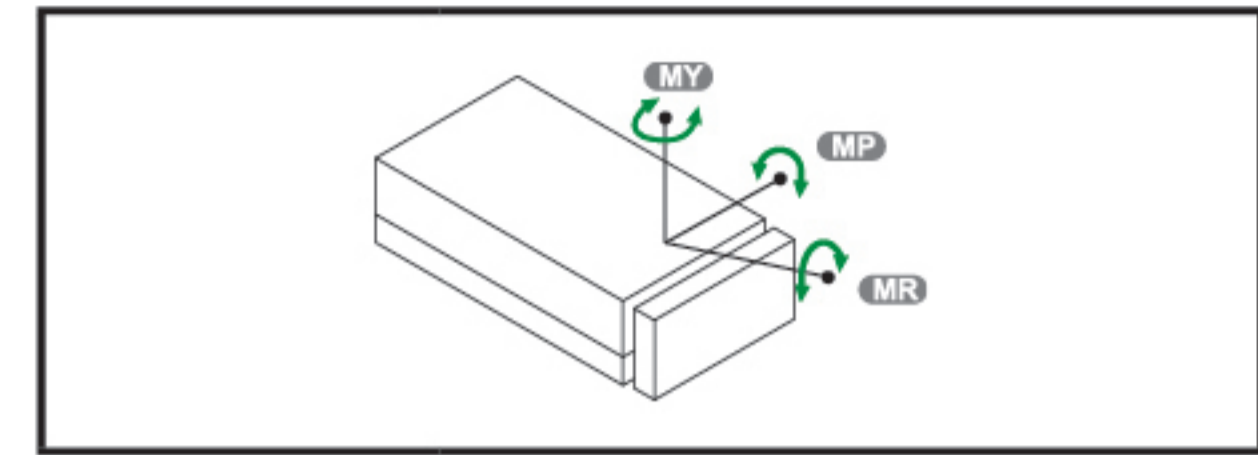
※2 最高速度及最大荷重無法同時存在，選用前請詳見 - 荷重曲線圖。

The maximum speed and maximum payload cannot exist at the same time. Please refer to diagram of Speed and payload curve before using.

※3 加減速時間 :0.3s

Acc and Dec time: 0.3s

靜額定扭矩 Static Loading Moment



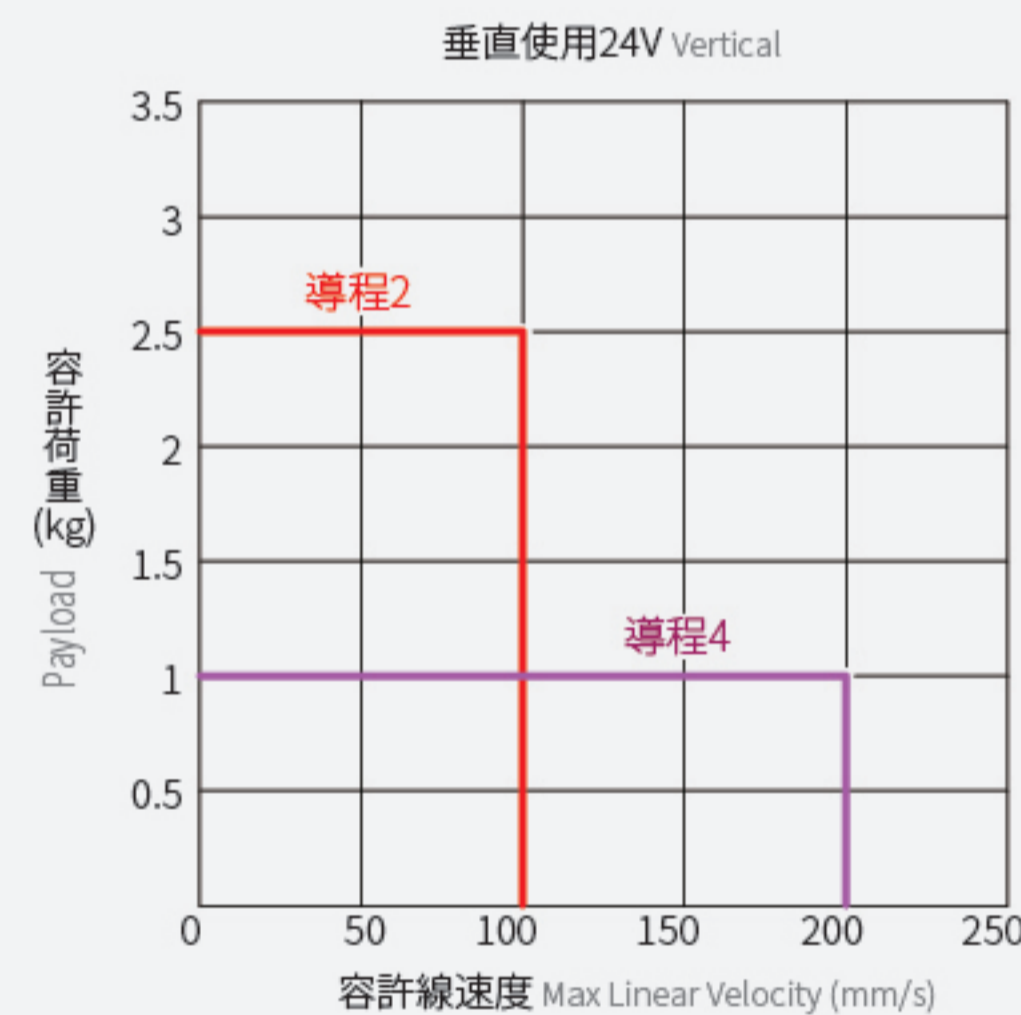
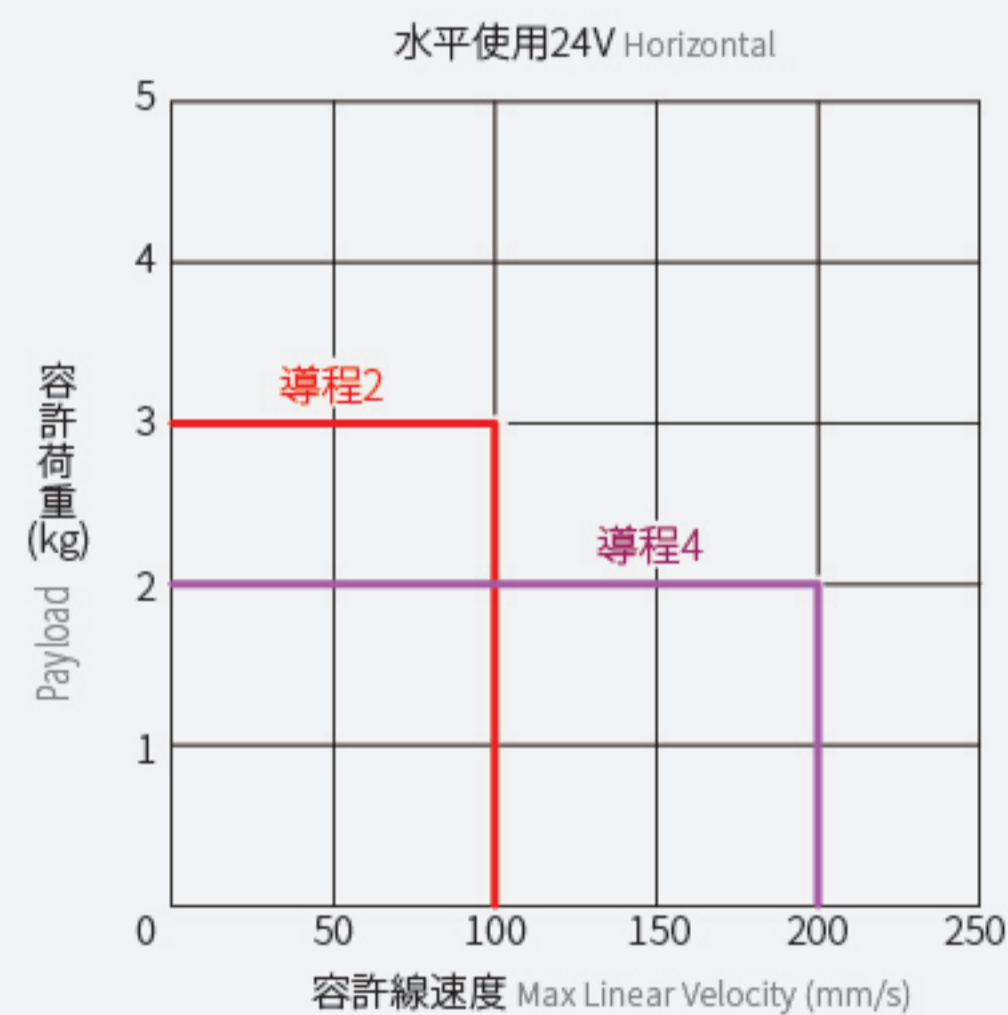
(單位 Unit: N.m)

MY	25.3
MP	25.3
MR	72.9

* 符合型錄規範的正常使用下，保證壽命為 5000 萬次。

Operation life is 50 million times back and forth when products are used under the specified conditions.

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的控制 (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的控制 (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

CPSG20



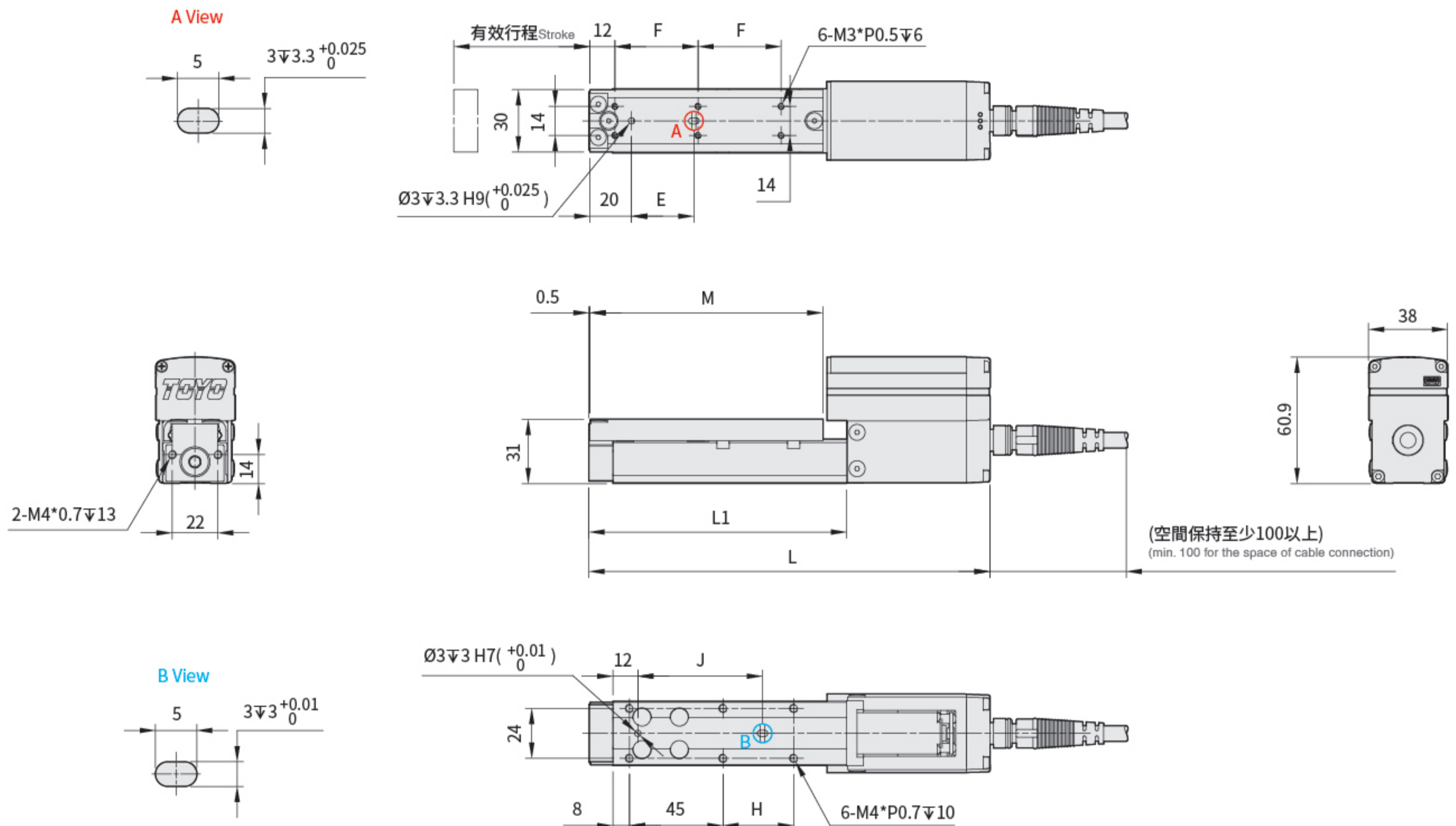
螺桿驅動 Ball-Screw-Drive

20 直結型接頭 Straight Connector (No Brake) (無煞車)



● CAD圖面可至 www.toyorobot.com 下載 ●
Please do wnload the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	L	L1	M	F	E	J	H
30	173	104	92	30	20	50	14
50	193	124	122	40	30	60	34
75	218	149	137	52.5	42.5	85	52

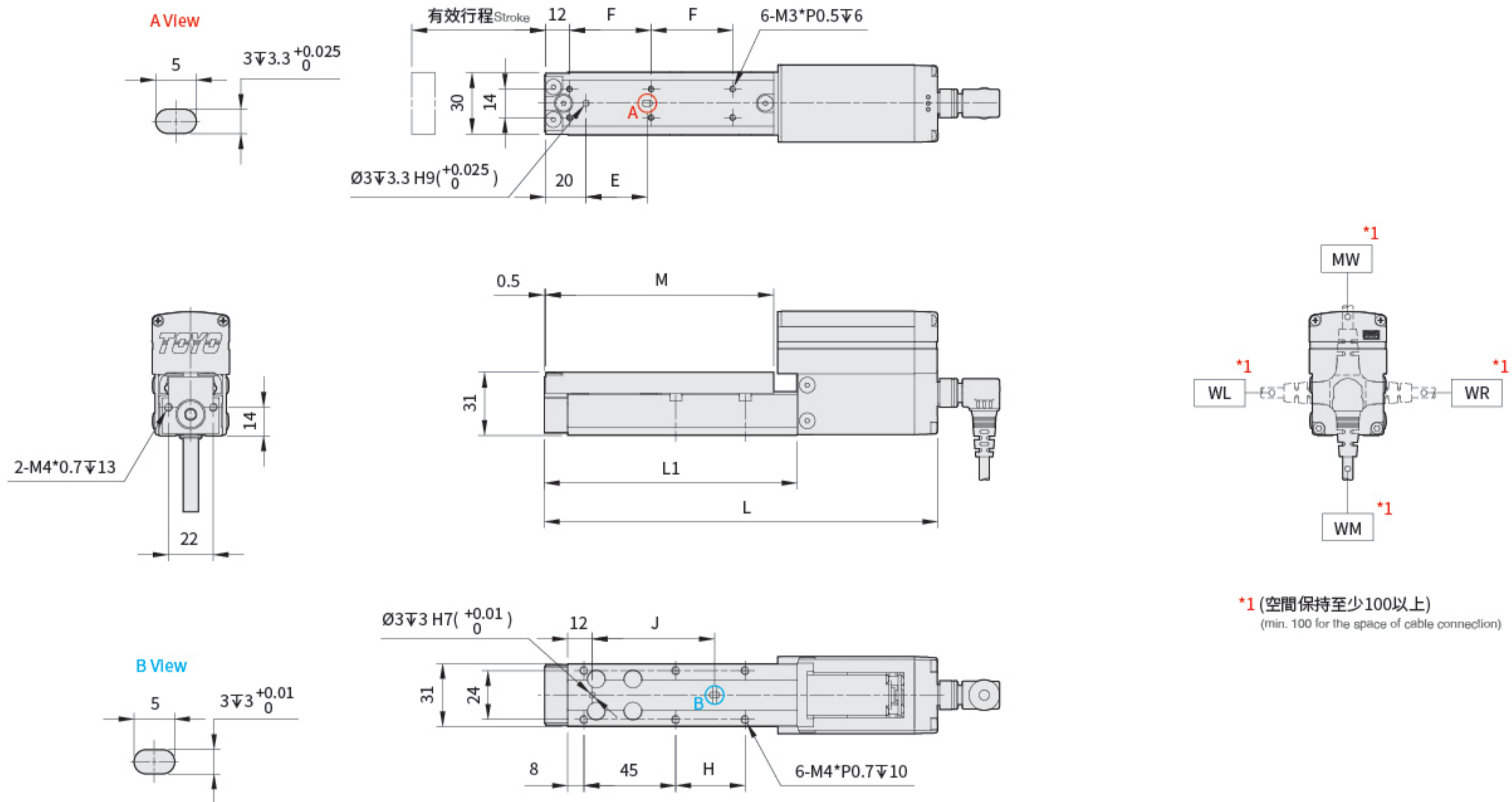
台灣 0800-800-893
Taiwan

20 90° 接頭 90° Connector(No Brake)
(無煞車)



● CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 ●
Please do wnload the CAD file from TOYO's
website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	L	L1	M	F	E	J	H
30	173	104	92	30	20	50	14
50	193	124	122	40	30	60	34
75	218	149	137	52.5	42.5	85	52

CPSG25



螺桿驅動 Ball-Screw-Drive



最大行程
Maximum Stroke 100mm

最高速度
Maximum Speed 400mm/s

馬達容量
Motor Output 25□mm

滾珠螺桿
Ball Screw Ø6mm

型號表示方式 Ordering Method

CPSG25 - L2 - 50 - TS102 - 03 - WR - A001

本體型號
Model

特注式樣
Customization Order No.

螺桿導程
Ball Screw Lead

2	2mm
4	4mm
8	8mm

行程
Stroke

50	50mm
75	75mm
100	100mm

控制器
Controller

TS102

電纜線長
Cable Length

01	1m
03	3m
05	5m
10	10m
R01	1m 耐繞曲型 1m Flexible cable
R03	3m 耐繞曲型 3m Flexible cable
R05	5m 耐繞曲型 5m Flexible cable
R10	10m 耐繞曲型 10m Flexible cable

*標配3m
Standard:3m

接頭型式
Connector Type

-	直結型接頭 Straight Type Connector
WR	90度接頭出線朝右 90° L type Connector
WL	90度接頭出線朝左 90° L type Connector
WW	90度接頭出線朝上 Straight Type Connector
WM	90度接頭出線朝下 90° L type Connector

台灣 Taiwan **0800-800-893**

基本仕様 Specification

規格 Spec	位置重複精度 Repeatability (mm)	±0.01			
	螺桿導程 Ball Screw Lead (mm)	2	4	8	
	最高速度 Maximum Speed (mm/s)	≤ 100	≤ 160	≤ 250	
	最大可搬重量 Maximum Payload ※1 ※2 ※3	水平使用 Horizontal (kg)	≤ 10	≤ 7	≤ 3
		垂直使用 Vertical (kg)	≤ 5	≤ 1.6	≤ 0.41
標準行程 Stroke (increments) (mm)	50/75/100				
部品 Parts	馬達尺寸 Motor Size (mm)	25□			
	滾珠螺桿外徑 Ball Screw Ø (mm)	C10 Ø6			

※1 此處最高速度為軟體移動速度設定為 100% 時。

The maximum speed shown here is when software speed setting is 100%.

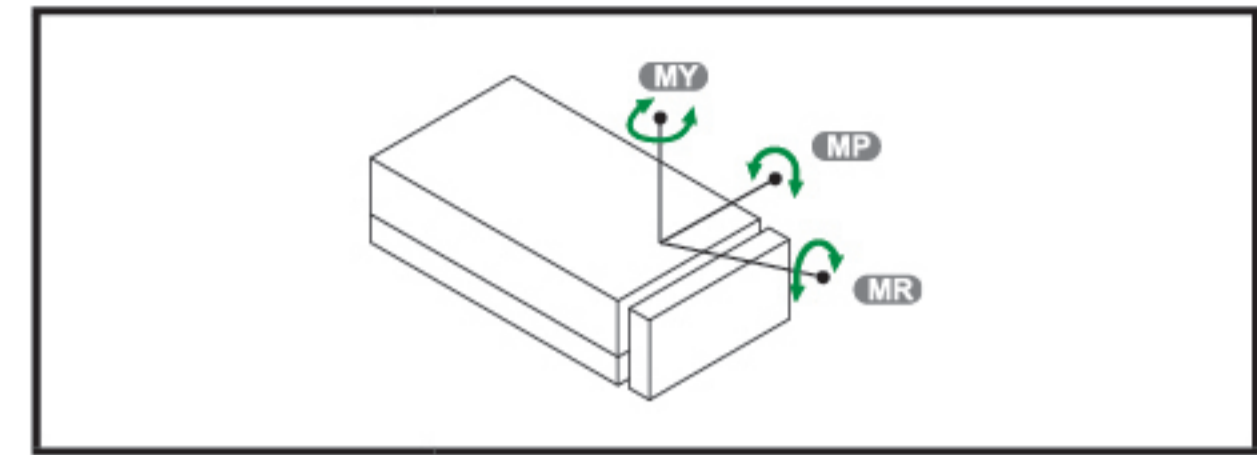
※2 最高速度及最大荷重無法同時存在，選用前請詳見 - 荷重曲線圖。

The maximum speed and maximum payload cannot exist at the same time. Please refer to diagram of Speed and payload curve before using.

※3 加減速時間 :0.3s

Acc and Dec time: 0.3s

靜額定扭矩 Static Loading Moment



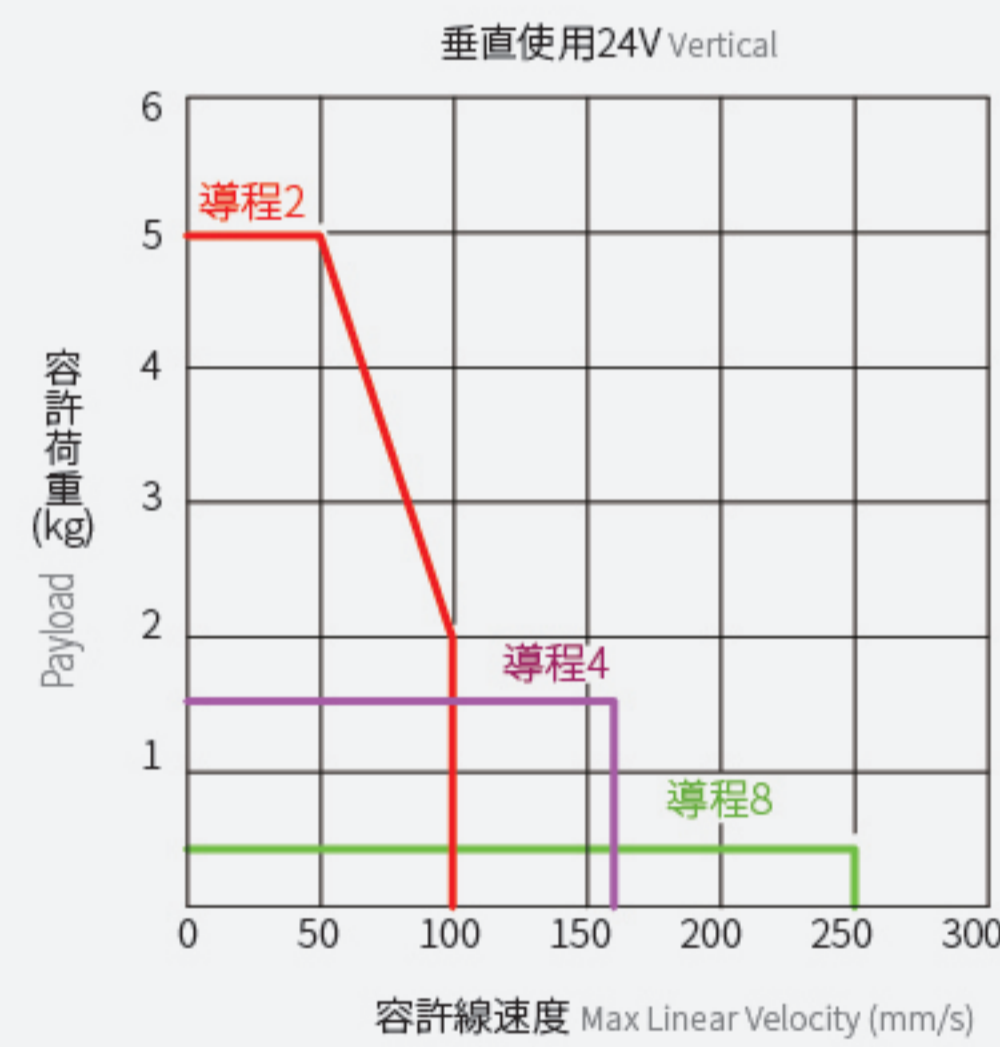
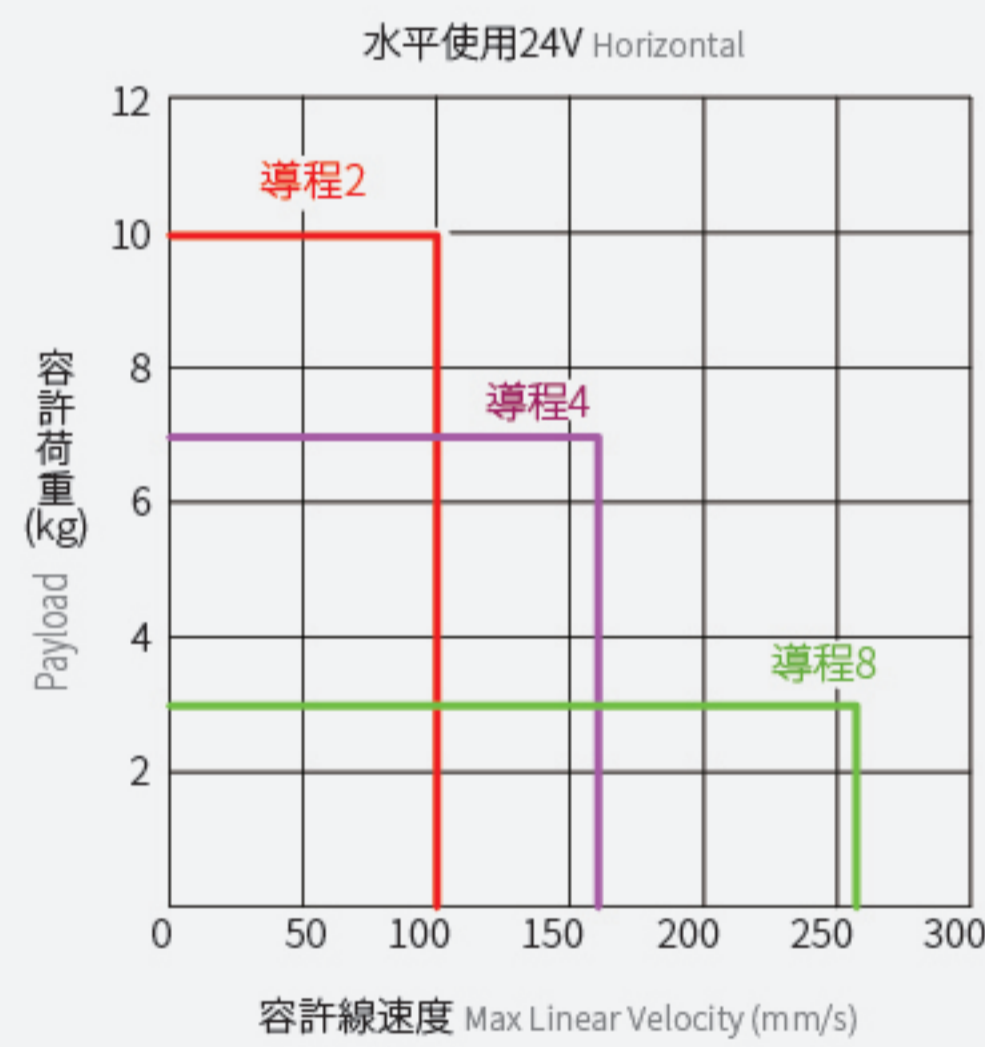
(單位 Unit: N.m)

MY	39.5
MP	39.5
MR	176.7

* 符合型錄規範的正常使用下，保證壽命為 5000 萬次。

Operation life is 50 million times back and forth when products are used under the specified conditions.

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

CPSG25



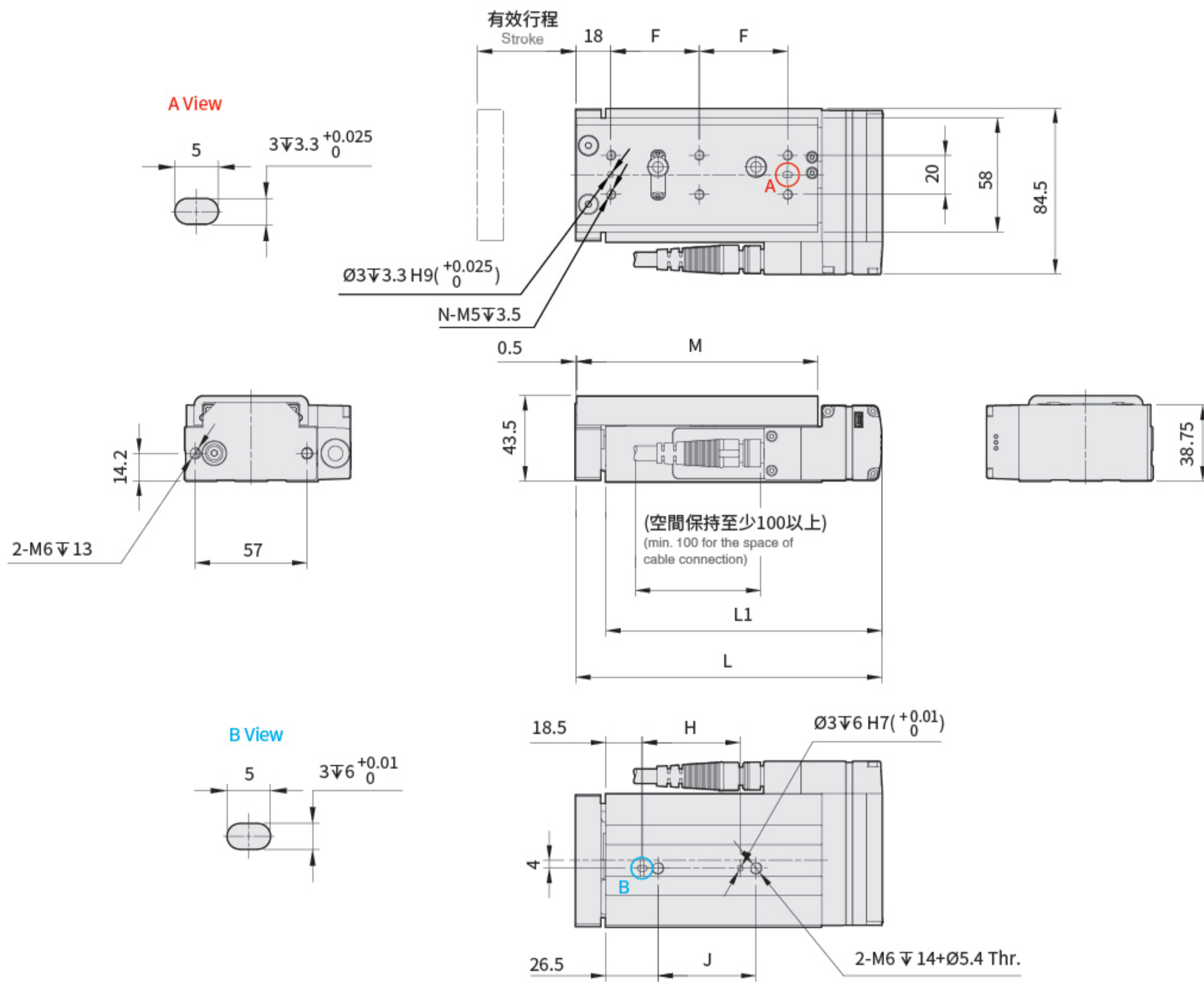
螺桿驅動 Ball-Screw-Drive

25 直結型接頭 Straight Connector(No Brake)
(無煞車)



● CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 ●
Please do wnload the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	L	L1	F	N	H	J	M
50	156.1	140.7	45	6	50	50	123
75	181.1	165.7	57.5	6	75	75	148
100	206.1	190.7	70	6	100	100	173

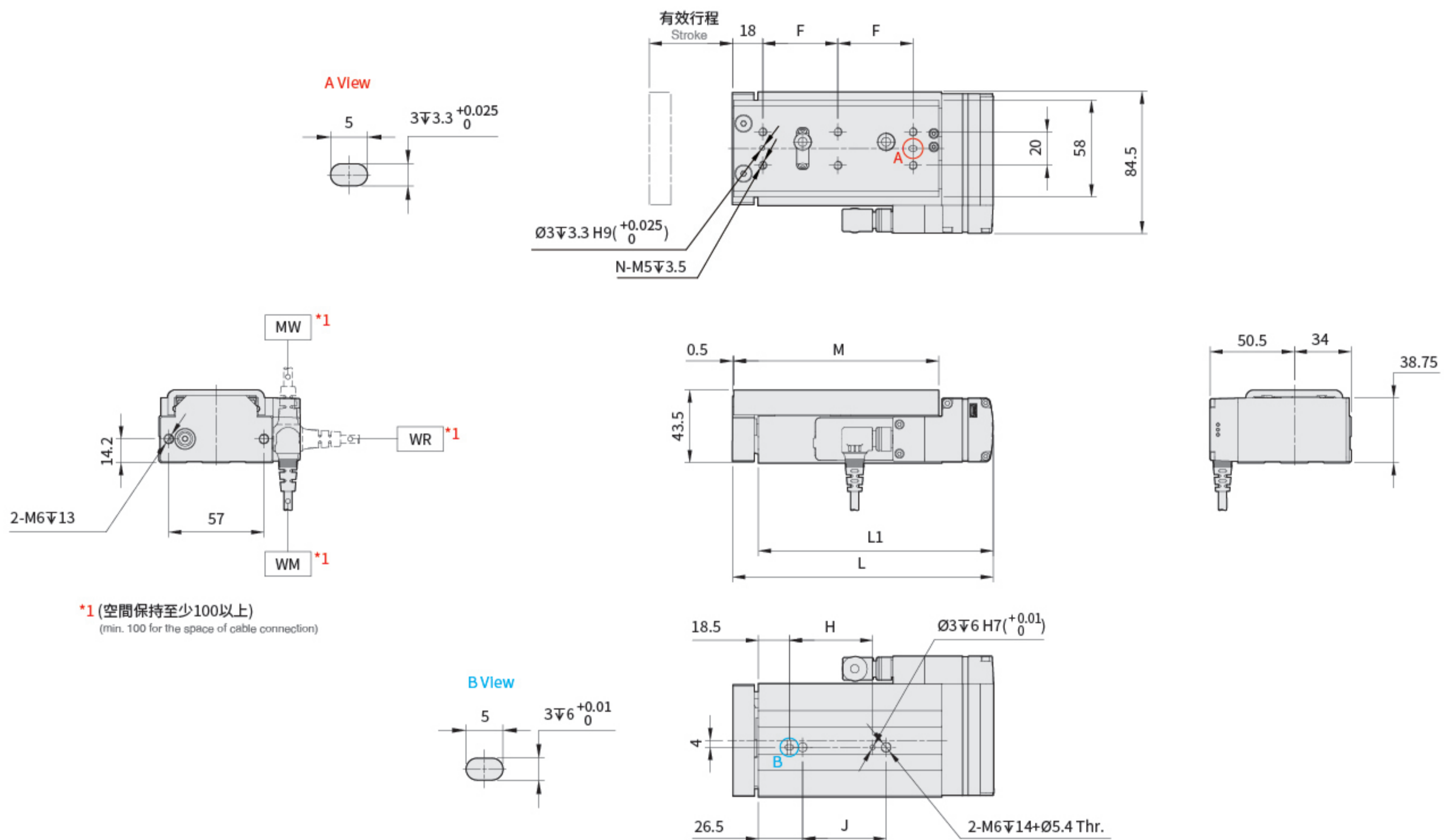
台灣 0800-800-893
Taiwan

25 90° 接頭 90° Connector(No Brake)
(無煞車)



● CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 ●
Please do wnlod the CAD file from TOYO's
website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	L	L1	F	N	H	J	M
50	156.1	140.7	45	6	50	50	123
75	181.1	165.7	57.5	6	75	75	148
100	206.1	190.7	70	6	100	100	173

CPSG35



螺桿驅動 Ball-Screw-Drive



最大行程
Maximum Stroke 150mm

最高速度
Maximum Speed 300mm/s

馬達容量
Motor Output 35□mm

滾珠螺桿
Ball Screw Ø10mm

型號表示方式 Ordering Method

CPSG35 - L2 - 50 - BC - TS102 - 03 - WR - A001

本體型號
Model

特注式樣
Customization Order No.

螺桿導程
Ball Screw Lead

2	2mm
6	6mm
12	12mm

行程
Stroke

30	30mm
50	50mm
75	75mm
100	100mm
125	125mm
150	150mm

馬達位置
Motor Position

BC	馬達外露 Motor Exposed
----	-----------------------

控制器
Controller

TS102

電纜線長
Cable Length

01	1m
03	3m
05	5m
10	10m
R01	1m耐繞曲型 1m Flexible cable
R03	3m耐繞曲型 3m Flexible cable
R05	5m耐繞曲型 5m Flexible cable
R10	10m耐繞曲型 10m Flexible cable

*標配3m
Standard:3m

接頭型式
Connector Type

-	直結型接頭 Straight Type Connector
WR	90度接頭出線朝右 90° L type Connector
WL	90度接頭出線朝左 90° L type Connector
WW	90度接頭出線朝上 Straight Type Connector
WM	90度接頭出線朝下 90° L type Connector

台灣
Taiwan **0800-800-893**

基本仕様 Specification

規格 Spec	位置重複精度 Repeatability (mm)	±0.01			
	螺桿導程 Ball Screw Lead (mm)	2	6	12	
	最高速度 Maximum Speed (mm/s)	≤ 70	≤ 160	≤ 320	
	最大可搬重量 Maximum Payload ※1 ※2 ※3	水平使用 Horizontal (kg)	≤ 13	≤ 8	≤ 5
		垂直使用 Vertical (kg)	≤ 4	≤ 3.2	≤ 2
標準行程 Stroke (increments) (mm)	30/50/75/100/125/150				
部品 Parts	馬達尺寸 Motor Size (mm)	35□			
	滾珠螺桿外徑 Ball Screw Ø (mm)	C10 Ø10			

※1 此處最高速度為軟體移動速度設定為 100% 時。

The maximum speed shown here is when software speed setting is 100%.

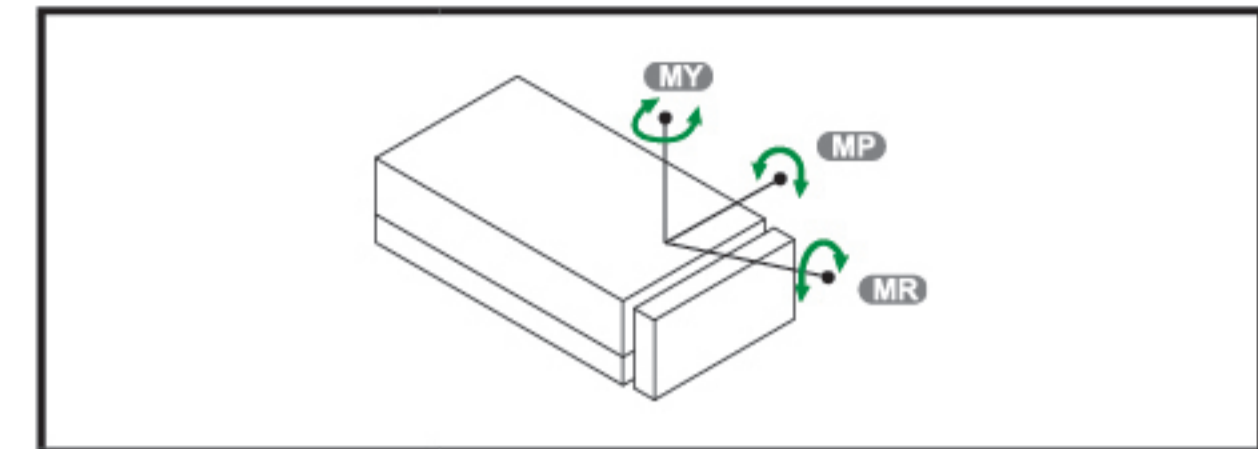
※2 最高速度及最大荷重無法同時存在，選用前請詳見 - 荷重曲線圖。

The maximum speed and maximum payload cannot exist at the same time. Please refer to diagram of Speed and payload curve before using.

※3 加減速時間 :0.3s

Acc and Dec time: 0.3s

靜額定扭矩 Static Loading Moment



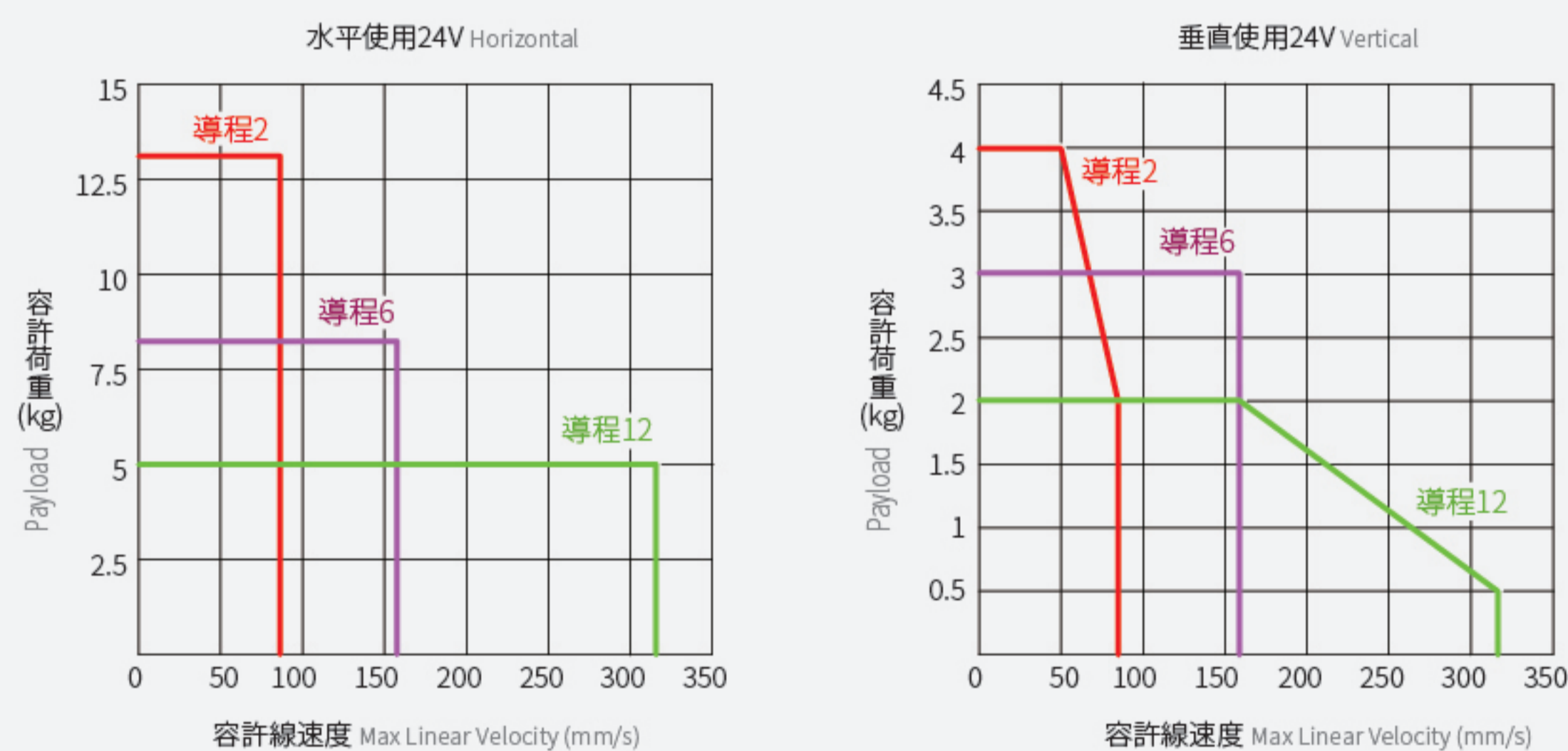
(單位 Unit: N.m)

MY	39.5
MP	39.5
MR	184.4

* 符合型錄規範的正常使用下，保證壽命為 5000 萬次。

Operation life is 50 million times back and forth when products are used under the specified conditions.

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

CPSG35



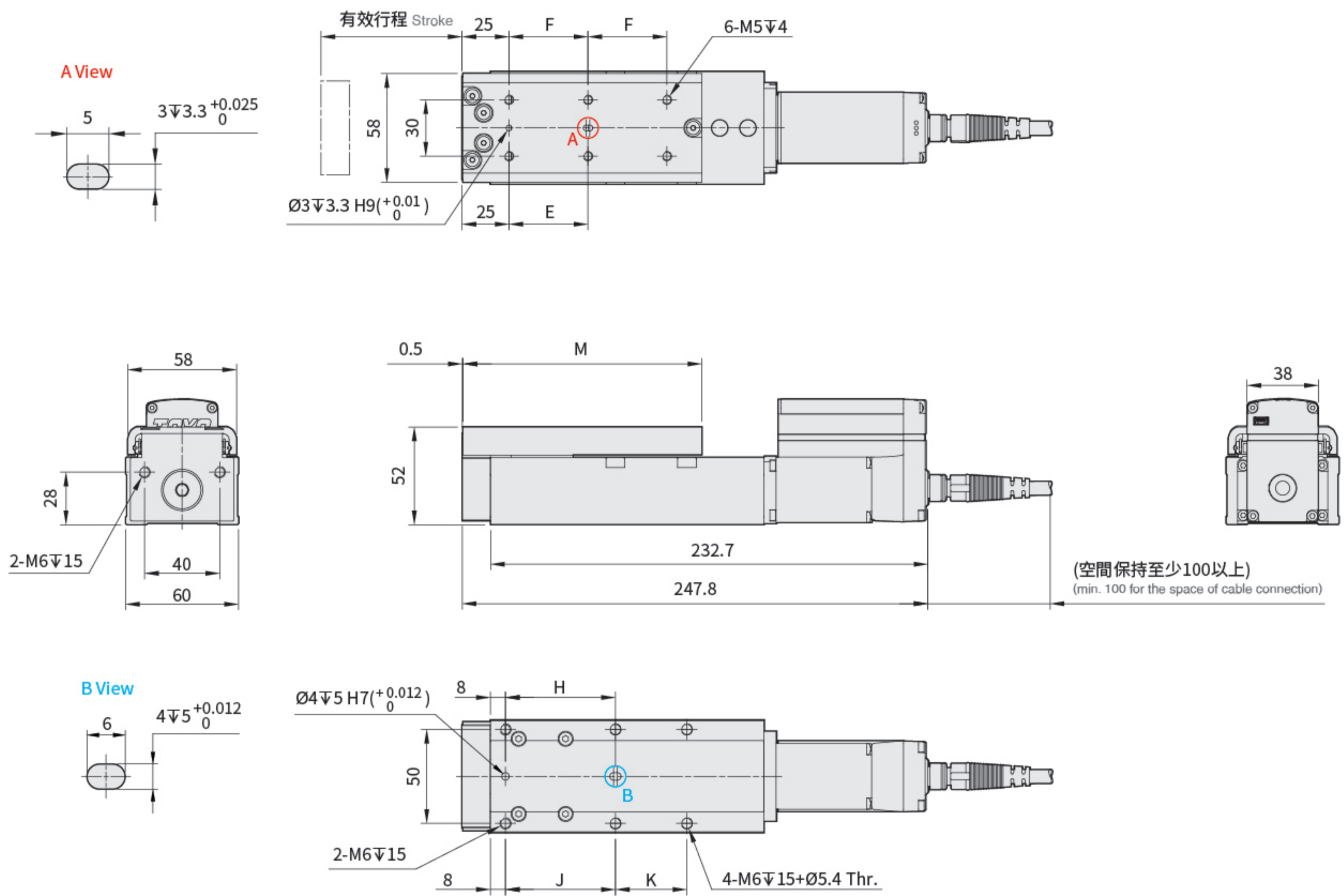
螺桿驅動 Ball-Screw-Drive

35 直結型接頭 Straight Connector (No Brake) (無煞車)



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnload the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	L	L1	M	F	E	H	J	K
30	227.8	212.8	107	32	32	58	58	18
50	247.8	232.8	127	42	42	58	58	38
75	272.8	257.8	152	54.5	54.5	83	58	63
100	297.8	282.8	177	67	67	108	73	73
125	322.8	307.8	202	79.5	79.5	133	85.5	85.5
150	347.8	332.8	227	92	92	158	98	98

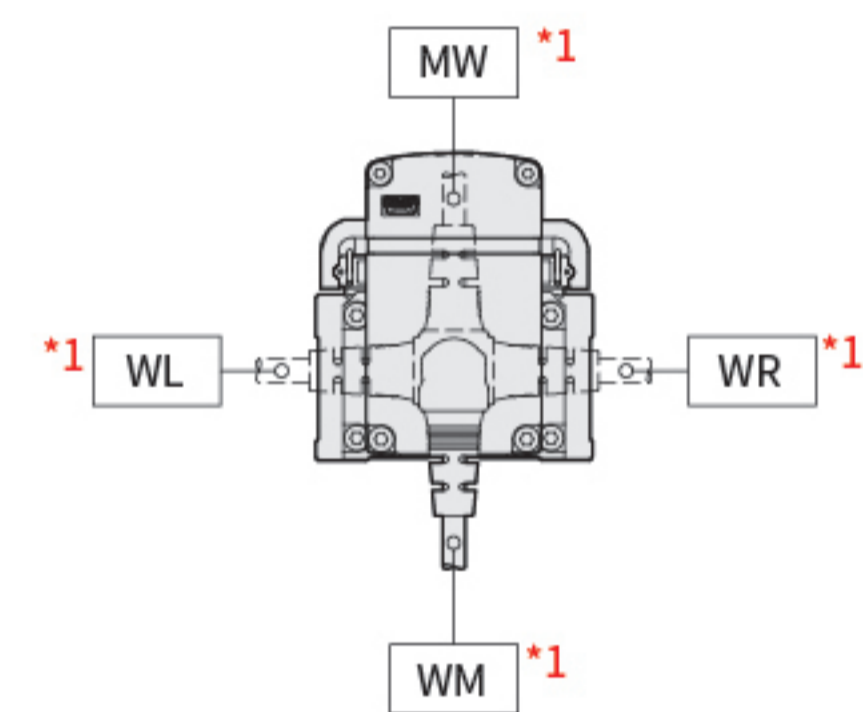
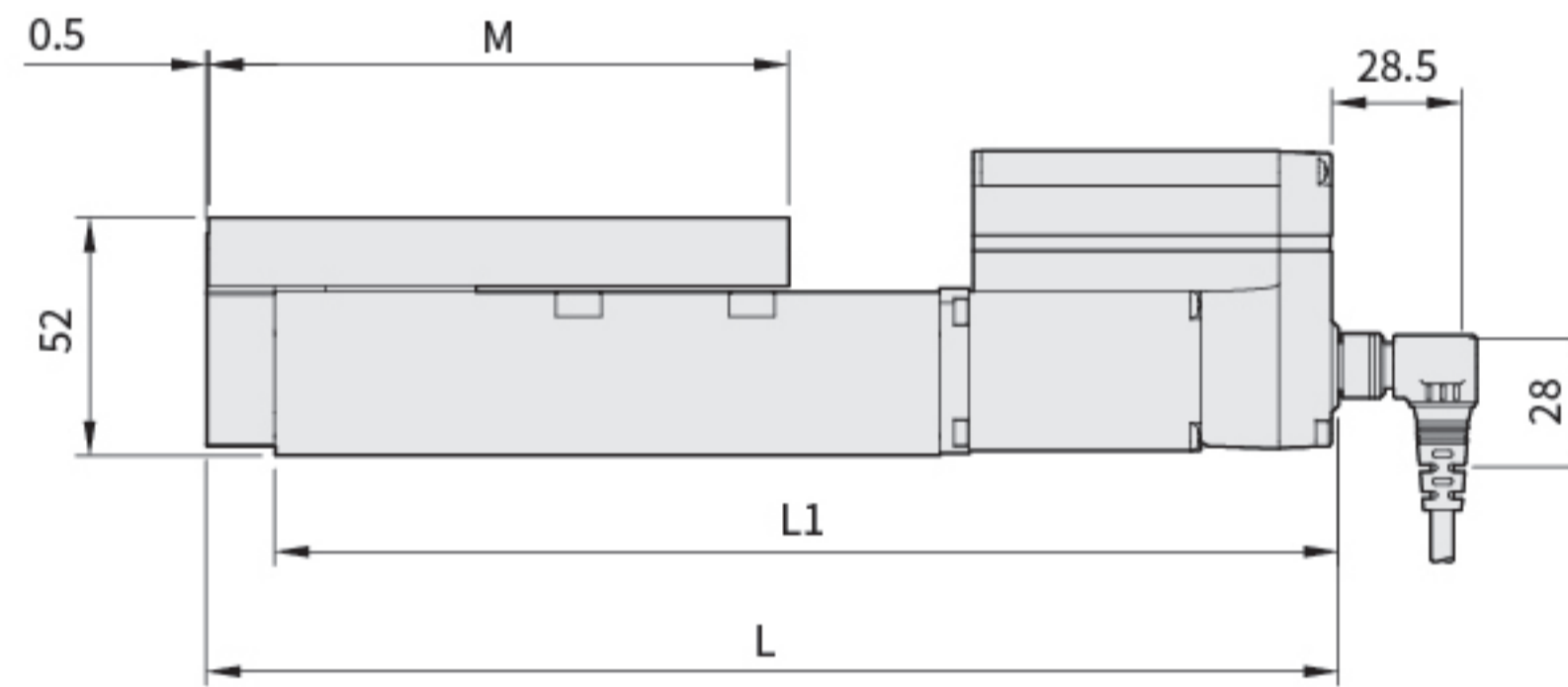
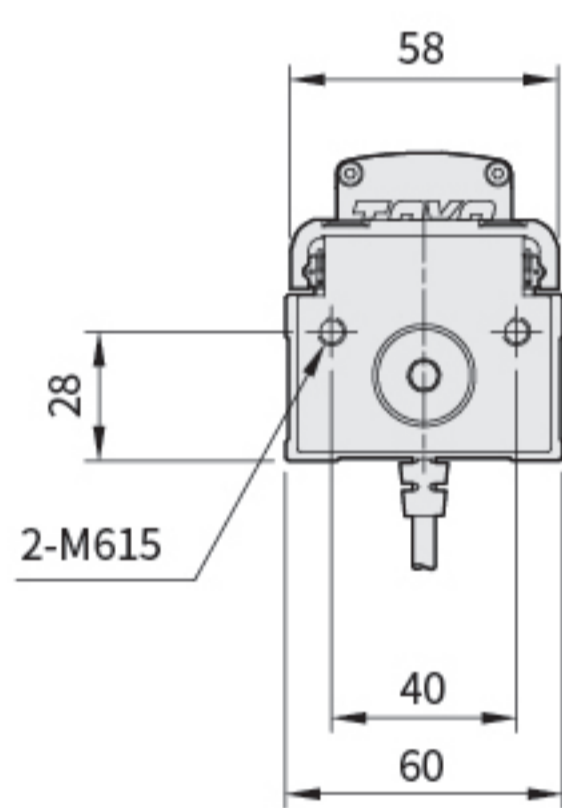
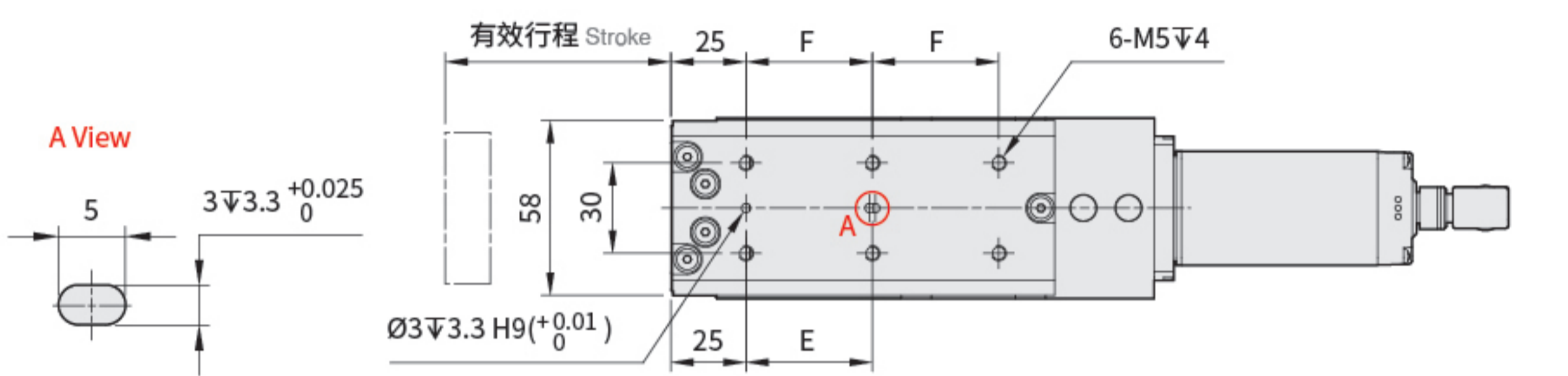
台灣 0800-800-893
Taiwan

35 90° 接頭 90° Connector(No Brake)
(無煞車)

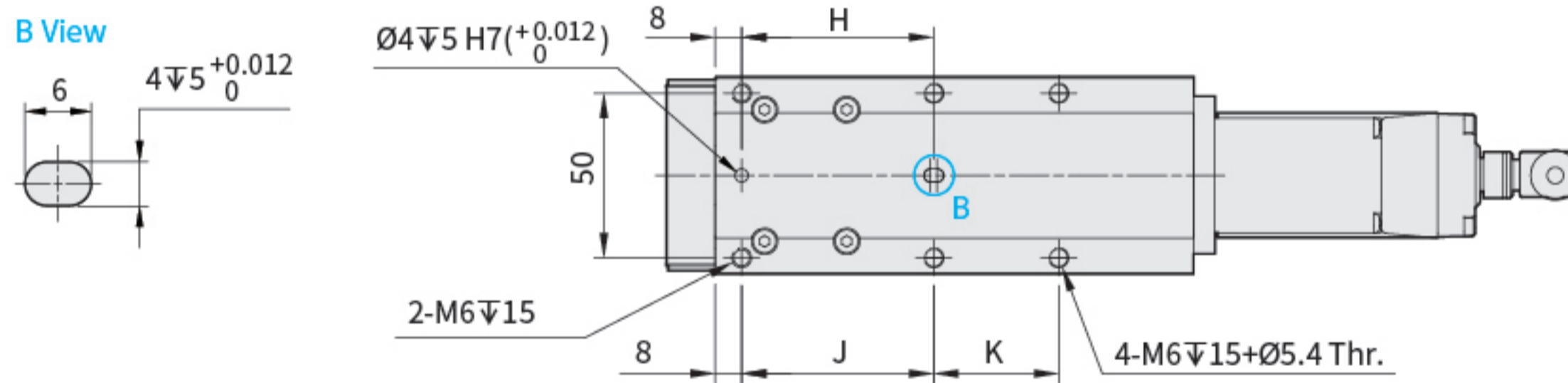


● CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 ●
Please do wnload the CAD file from TOYO's
website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



*1 (空間保持至少100以上)
(min. 100 for the space of cable connection)



有效行程 Stroke	L	L1	M	F	E	H	J	K
30	227.8	212.8	107	32	32	58	58	18
50	247.8	232.8	127	42	42	58	58	38
50	272.8	257.8	152	54.5	54.5	83	58	63
50	297.8	282.8	177	67	67	108	73	73
75	322.8	307.8	202	79.5	79.5	133	85.5	85.5
100	347.8	332.8	227	92	92	158	98	98

Memo

CPGLTH

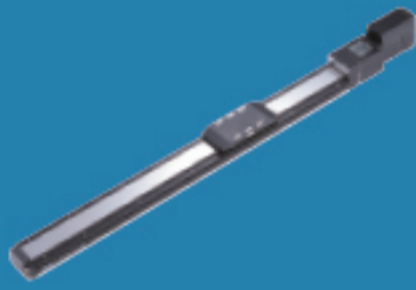
扁平型軌道內嵌式電動滑台

Integrated Linear Bearings Servo Cylinder-Slider Type

Contents

小型 SMALL

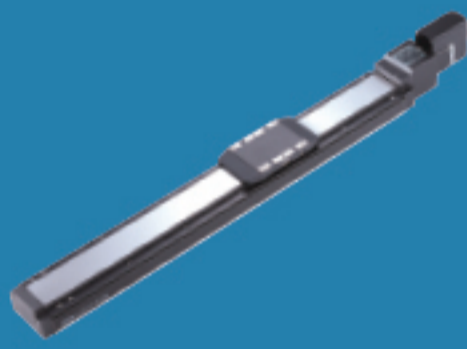
CPGLTH5



本體寬幅 52mm
Width
最大行程 550mm032
Max. stroke
連續可搬重量 30kg
Continuous payload

小型 SMALL

CPGLTH8



本體寬幅 80mm
Width
最大行程 650mm036
Max. stroke
連續可搬重量 50kg
Continuous payload

規格索引

Spec Index

CPGLTH 軌道內嵌式小型電動缸 - 滑台式 CPGLTH Integrated Linear Bearings Servo Cylinder-Slider Type

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	仕樣 Specification	馬達尺寸 Motor dimension (mm)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	螺桿規格 (C7 級) Ball Screw Spec		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 Maximum Speed (mm/s)
						外徑 Outer Diameter(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
標準環境 Standard Type	滾珠螺桿 Ball Screw	CPGLTH5	35□	52	±0.005	10	2	30	10	70
							6	20	6	220
							12	12	3	400
		CPGLTH8	42□	80	±0.005	14	6	50	10	200
							12	30	6	400
							24	12	2	600

*2: 標準行程內的黑色數字，代表該行程內可使用的最高安全速度。若超過此速度，滑台可能會有嚴重共振產生。
Written here is the standard stroke's maximum safe speed. If over this speed, it may casue serious virbration.

標準行程及最高使用速度^{*2}
Stroke(mm) & Maximum Speed(mm/s)

代表速度 Speed

頁數
Page

行程 Stroke	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	頁數 Page	
70																												032	
220																													
400																													
200																													036
400																													
600																													

CPGLTH5



螺桿驅動 Ball-Screw-Drive



最大行程
Maximum Stroke 550mm

最高速度
Maximum Speed 600mm/s

馬達容量
Motor Output 35□

最大可搬重量
Max Payload 30kg

型號表示方式 Ordering Method

CPGLTH5 - L2 - 50 - BC - TS102 - 03 - WR - 參照右頁
Refer to the right page. - A001

本體型號
Model

■ 螺桿導程
Ball Screw Lead

2	2mm
6	6mm
12	12mm

■ 行程
Stroke

50-550mm

*間隔50 Pitch 50 mm

■ 馬達位置
Motor Position

BC	馬達外露 Motor Exposed
----	-----------------------

■ 控制器
Controller

TS102

■ 電纜線長
Cable Length

01	1m
03	3m
05	5m
10	10m
R01	1m耐繞曲型 1m Flexible cable
R03	3m耐繞曲型 3m Flexible cable
R05	5m耐繞曲型 5m Flexible cable
R10	10m耐繞曲型 10m Flexible cable

*標配3m
Standard:3m

選配
Options

■ 接頭型式
Connector Type

-	直結型接頭 Straight Type Connector
WR	90度接頭出線朝右 90° L type Connector
WL	90度接頭出線朝左 90° L type Connector
WW	90度接頭出線朝上 Straight Type Connector
WM	90度接頭出線朝下 90° L type Connector

特注式樣
Customization Order No.

基本仕様 Specification

性能	位置重複精度 Repeatability	mm	±0.005			
	螺桿導程 Lead	mm	2	6	12	
	最高轉速 Maximum Rotating speed	rpm	2100	2200	2000	
	最高速度 Maximum linear speed ^{※1}	mm/s	70	220	400	
	最大可搬重量 Maximum Payload	水平使用 Horizontal	kg	30	20	12
		垂直使用 Vertical	kg	10	6	3
	標準行程 Stroke (increments)	mm	50-550mm /50 間隔 (50 increments)			
最大加速度 Maximum acceleration	G	0.02	0.07	0.14		
部品	馬達尺寸 Motor Dimension	mm	35 □			
	滾珠螺桿外徑 Ball Screw Ø	mm	C7Ø10			

※1 長行程時，會產生螺桿偏擺，需將速度調降 (線速度請參閱尺寸圖下方表格) During in a long stroke, it causes ballscrew deflection, the speed must reduce. (Please refer to the linear velocity from the data sheet below the dimension graph.)

容許負載力距表 Allowable Overhang

水平安裝 Horizontal Installation (單位 Unit: mm)					壁掛安裝 Wall Installation (單位 Unit: mm)					垂直安裝 Vertical Installation (單位 Unit: mm)				
導程 Lead	重量 Weight	A	B	C	導程 Lead	重量 Weight	A	B	C	導程 Lead	重量 Weight	A	C	
導程 2 Lead	10kg	2500	157	250	導程 2 Lead	10kg	250	157	2500	導程 2 Lead	5kg	346	346	
	20kg	1120	70	112		20kg	112	70	1120		導程 2 Lead	10kg	173	173
	30kg	650	41	65		30kg	65	41	650		-	-	-	
導程 6 Lead	10kg	1400	122	184	導程 6 Lead	10kg	184	122	1400	導程 6 Lead	3kg	463	463	
	15kg	650	52	79		15kg	79	52	650		導程 6 Lead	6kg	231	231
	20kg	490	38	57		20kg	57	38	490		-	-	-	
導程 12 Lead	4kg	590	132	175	導程 12 Lead	4kg	175	132	590	導程 12 Lead	1kg	465	465	
	8kg	460	103	135		8kg	135	103	460		導程 12 Lead	3kg	390	390
	12kg	380	82	110		12kg	110	82	380		-	-	-	

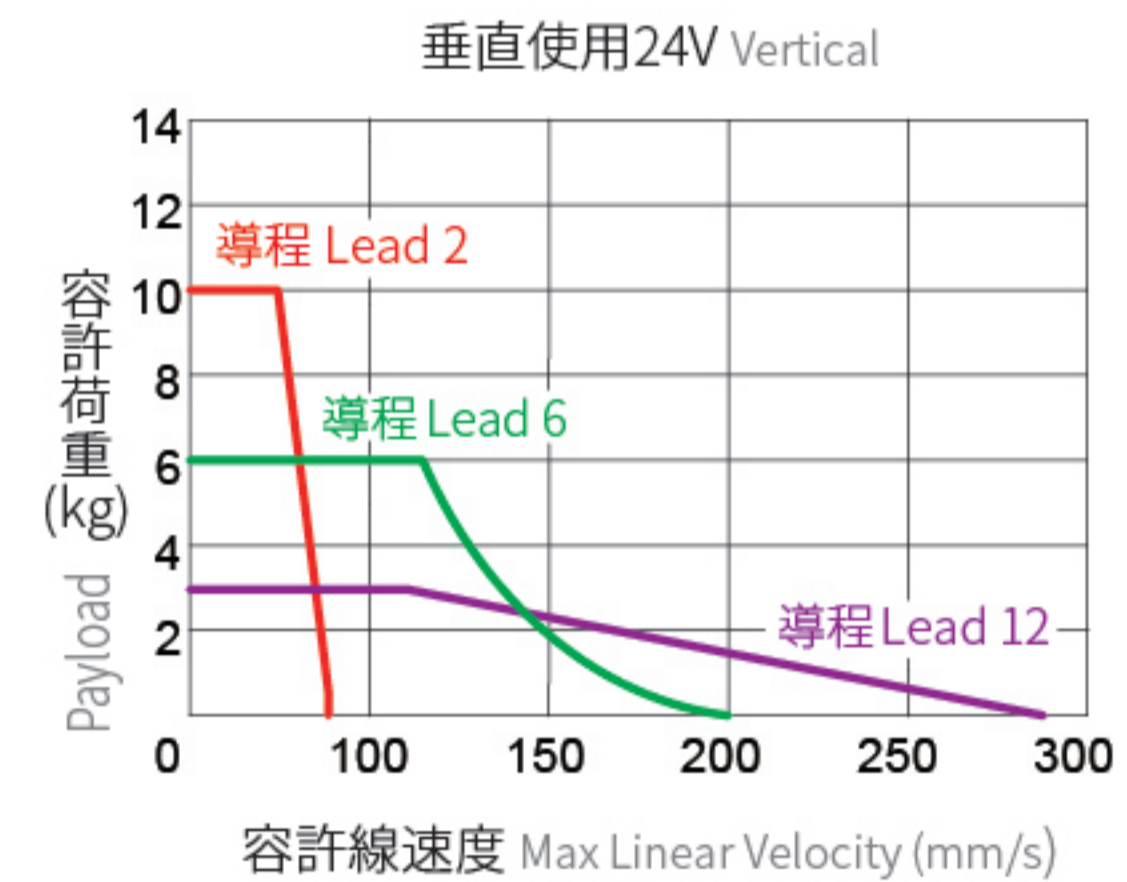
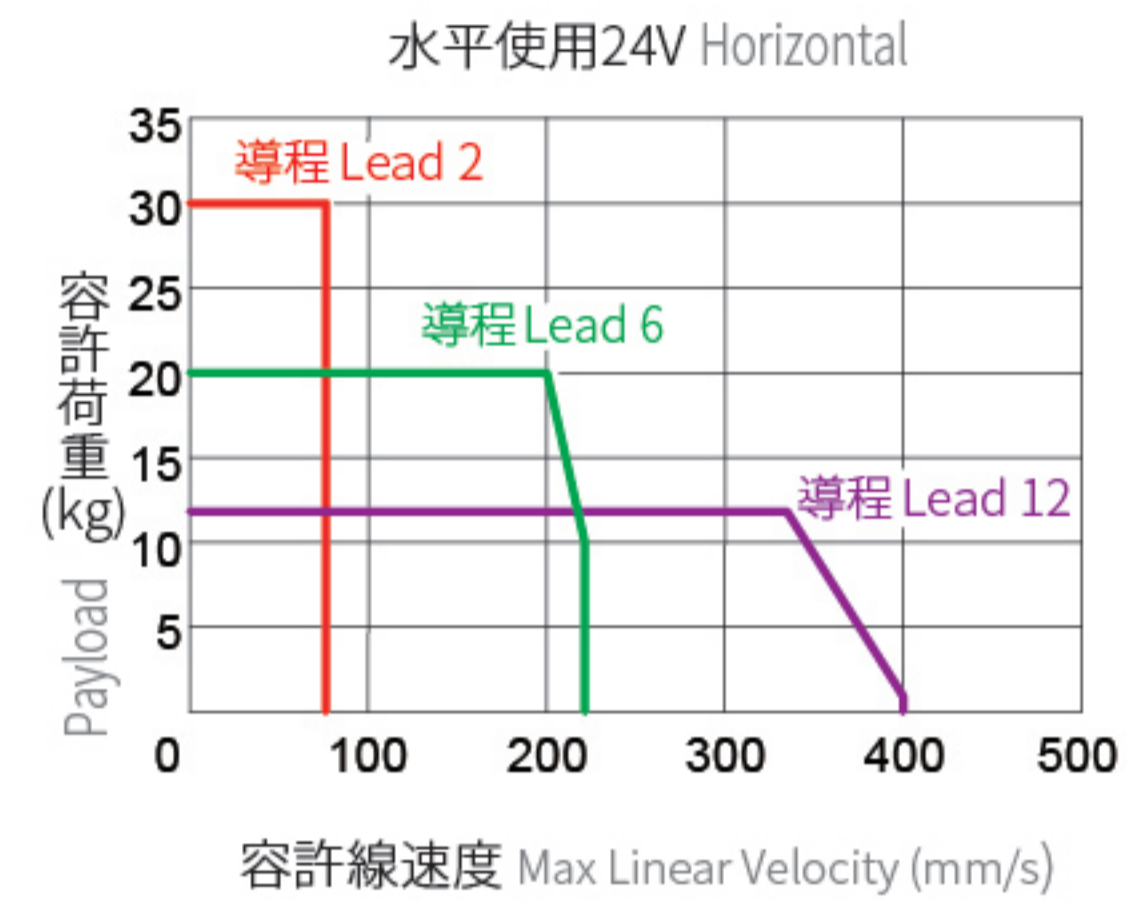
選配 Options

C4						N5					
原點感應器 Home Sensor			端點極限感應器 Limit Sensor			輸出方式 & 線長 Output type & Cable length					
代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to
外掛型 Out Side			外掛型 Out Side			N5 NPN+5 米線 NPN+5M Cable			P.0		
C	馬達側 Motor End	P.0	3	1 只 1 Pc	P.0	P2	PNP+2 米線 NPN+2M Cable	P.0			
D	反馬達側 Fixed End		4	2 只 2 Pcs		P5	PNP+5 米線 NPN+5M Cable				
無 SENSOR No Sensor			無 SENSOR No Sensor								
E	無 SENSOR No Sensor		5	無 SENSOR No Sensor		-	NPN+2 米線 NPN+2M Cable				

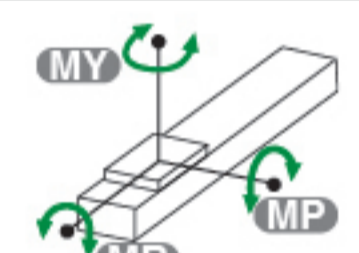
對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



靜額定扭矩 Static Loading Moment

	
(單位 Unit: N.m)	
MY	73
MP	73
MR	115

* 力矩表所表示的數據，代表荷重的重心位置於單一方向容許懸出的長度。
The data represented by the moment table is the center of gravity of the load. The length of the overhang is allowed in a single direction.
* 符合型錄規範的正常使用下，保證壽命為 10000 公里。
Operation life is 10,000km when the product is using under the specified conditions.
* 倒吊使用無法套用標準規範，如有需求請洽詢我司業務。
Data information is not for ceiling-mount inverse use.
Contact us for the details if you want to apply ceiling-mount inverse usage.
* 壽命及力矩是以馬達加減速設定 0.3 秒計算。
The life and torque are calculated by setting the motor acceleration and deceleration for 0.3 seconds.

CPGLTH5



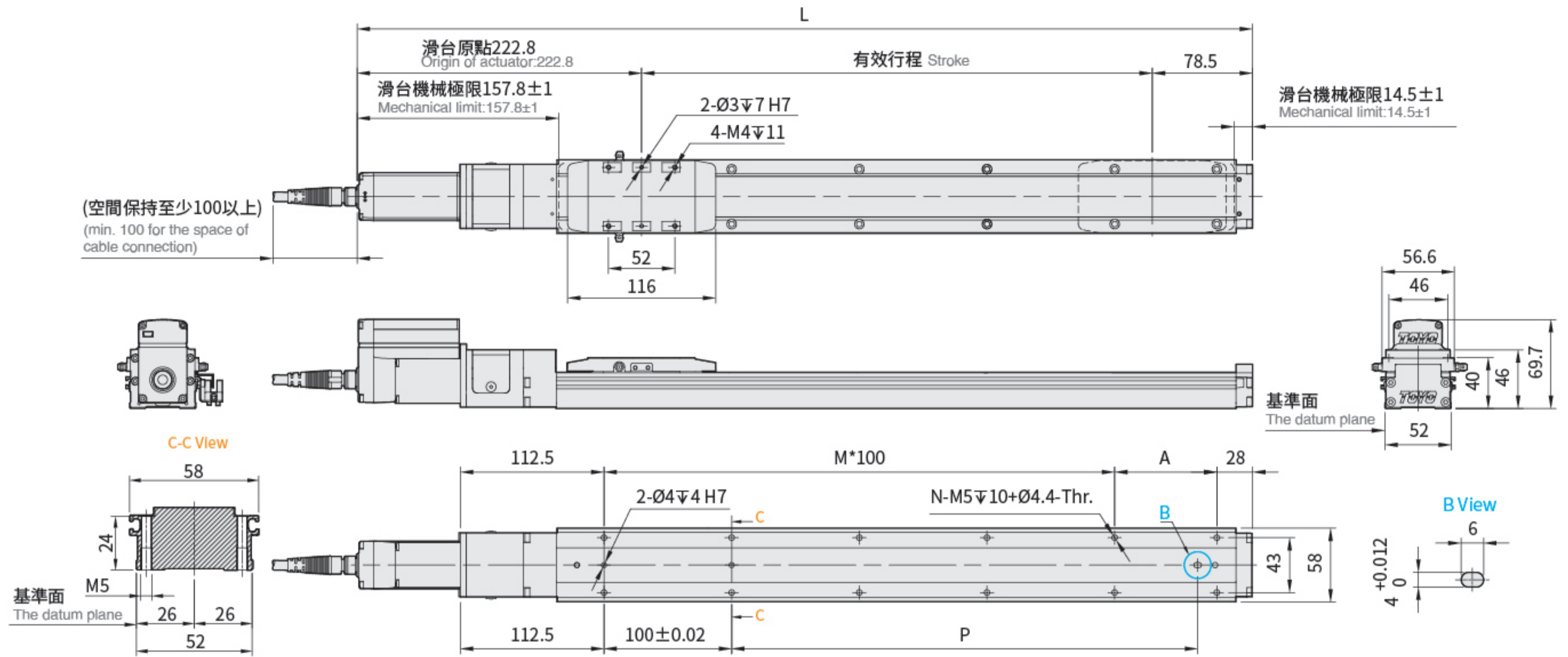
螺桿驅動 Ball-Screw-Drive

BC 馬達外露 Motor Exposed
(180度金屬接頭) 180° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnload the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm

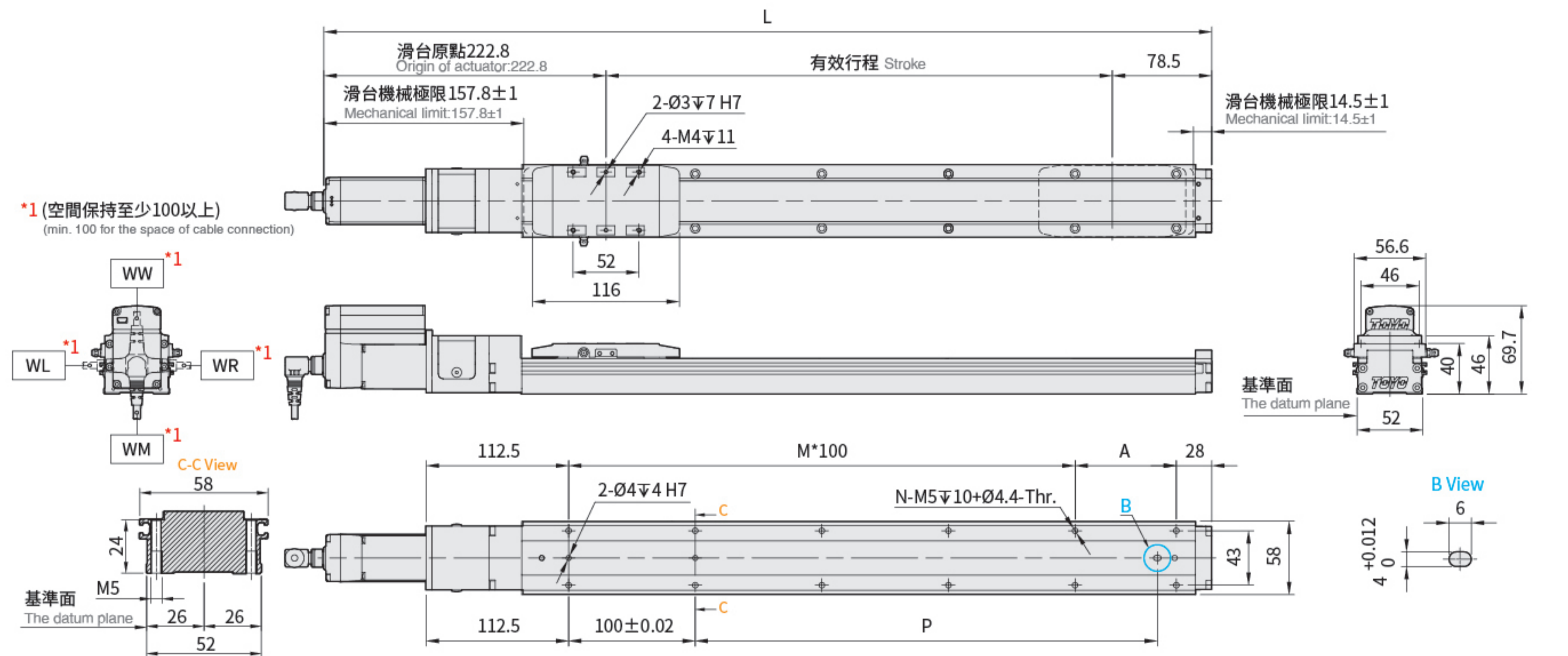


BC 馬達外露 Motor Exposed
(90度金屬接頭) 90° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnload the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	50*1	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550
極限行程 Limit Stroke (±1)	63	113	163	213	263	313	363	413	463	513	563
L	351.3	401.3	451.3	501.3	551.3	601.3	651.3	701.3	751.3	801.3	851.3
A	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16
P	15	65	115	165	215	265	315	365	415	465	515
KG	1.06	1.19	1.32	1.44	1.57	1.69	1.82	1.95	2.07	2.2	2.33
線速度 Linear Speed mm/s	導程 Lead 2	100									
	導程 Lead 6	300									
	導程 Lead 12	600									

*1 行程 50 時，因本體上鎖式固定孔會被滑座遮住，僅能使用 4 支螺絲固定，建議客戶本體使用下鎖式固定孔鎖付。When the stroke is 50mm, if fixing the body from the top to the bottom, the fixing hole will be blocked by slider and only can be uses 4 screws to fix; as a result, suggest that fixing actuator body from the bottom to the top.

台灣 **0800-800-893**
Taiwan

Memo

CPGLTH8



螺桿驅動 Ball-Screw-Drive



最大行程
Maximum Stroke 650mm

最高速度
Maximum Speed 600mm/s

馬達容量
Motor Output 42□

最大可搬重量
Max Payload 50kg

型號表示方式 Ordering Method

CPGLTH8 - L6 - 50 - BC - TS102 - 03 - WR - 參照右頁
Refer to the right page. - A001

本體型號
Model

■ 螺桿導程
Ball Screw Lead

2	2mm
6	6mm
12	12mm

■ 行程
Stroke

50-650mm

*間隔50 Pitch 50 mm

■ 馬達位置
Motor Position

BC	馬達外露 Motor Exposed
----	-----------------------

■ 控制器
Controller

TS102

■ 電纜線長
Cable Length

01	1m
03	3m
05	5m
10	10m
R01	1m耐繞曲型 1m Flexible cable
R03	3m耐繞曲型 3m Flexible cable
R05	5m耐繞曲型 5m Flexible cable
R10	10m耐繞曲型 10m Flexible cable

*標配3m
Standard:3m

選配
Options

■ 接頭型式
Connector Type

-	直結型接頭 Straight Type Connector
WR	90度接頭出線朝右 90° L type Connector
WL	90度接頭出線朝左 90° L type Connector
WW	90度接頭出線朝上 Straight Type Connector
WM	90度接頭出線朝下 90° L type Connector

特注式樣
Customization Order No.

基本仕様 Specification

性能	位置重複精度 Repeatability	mm	±0.005			
	螺桿導程 Lead	mm	6	12	24	
	最高轉速 Maximum Rotating speed	rpm	2000	2000	1500	
	最高速度 Maximum linear speed ※1	mm/s	200	400	600	
	最大可搬重量 Maximum Payload	水平使用 Horizontal	kg	50	30	12
		垂直使用 Vertical	kg	10	6	2
	標準行程 Stroke (increments)	mm	50-650mm /50 間隔 (50 increments)			
部品	馬達尺寸 Motor Dimension	mm	42 □			
	滾珠螺桿外徑 Ball Screw Ø	mm	C7Ø14			

※1 長行程時，會產生螺桿偏擺，需將速度調降 (線速度請參閱尺寸圖下方表格) During in a long stroke, it causes ballscrew deflection, the speed must reduce. (Please refer to the linear velocity from the data sheet below the dimension graph.)

容許負載力距表 Allowable Overhang

水平安裝 Horizontal Installation (單位 Unit: mm)					壁掛安裝 Wall Installation (單位 Unit: mm)					垂直安裝 Vertical Installation (單位 Unit: mm)			
A B C					A B C					A C			
導程 6 Lead	15kg	3950	355	565	導程 6 Lead	15kg	565	355	3950	導程 6 Lead	4kg	730	730
	30kg	1900	165	261		30kg	261	165	1900		10kg	335	335
	50kg	1080	88	140		50kg	140	88	1080		-	-	-
導程 12 Lead	10kg	1750	400	548	導程 12 Lead	10kg	548	400	1750	導程 12 Lead	3kg	870	870
	20kg	840	188	255		20kg	255	188	840		6kg	435	435
	30kg	530	117	160		30kg	160	117	530		-	-	-
導程 24 Lead	3kg	1600	940	850	導程 24 Lead	3kg	850	940	1600	導程 24 Lead	1kg	1500	1500
	6kg	780	460	415		6kg	415	460	780		2kg	750	750
	12kg	375	217	198		12kg	198	217	375		-	-	-

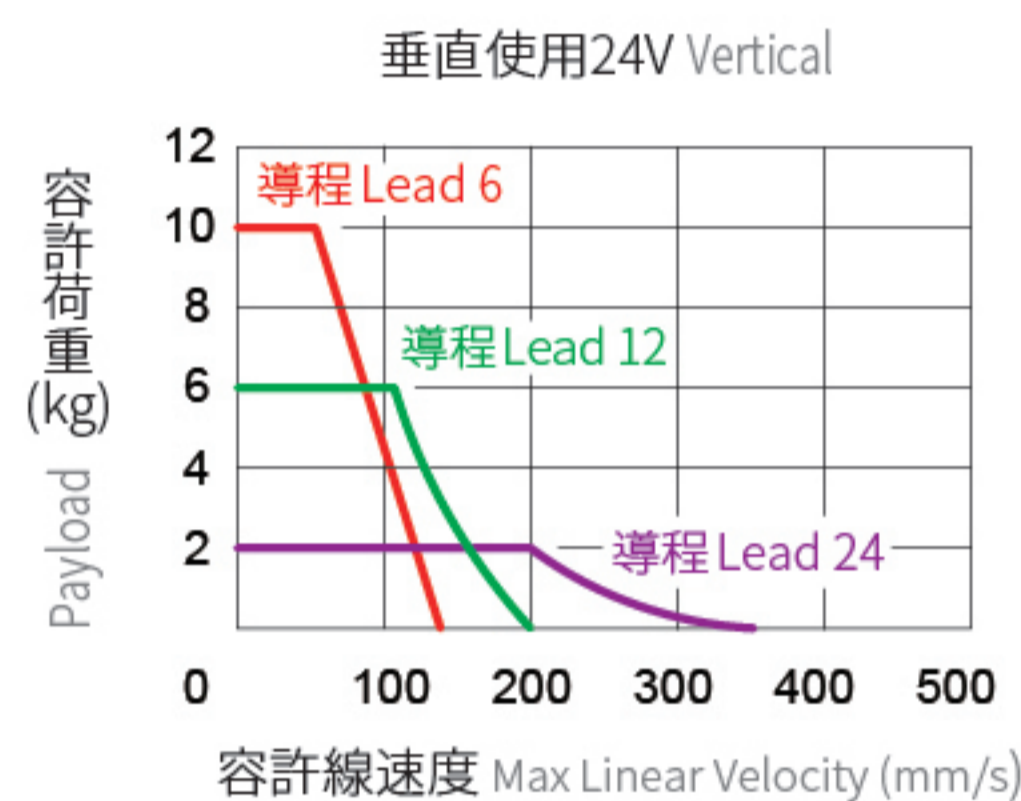
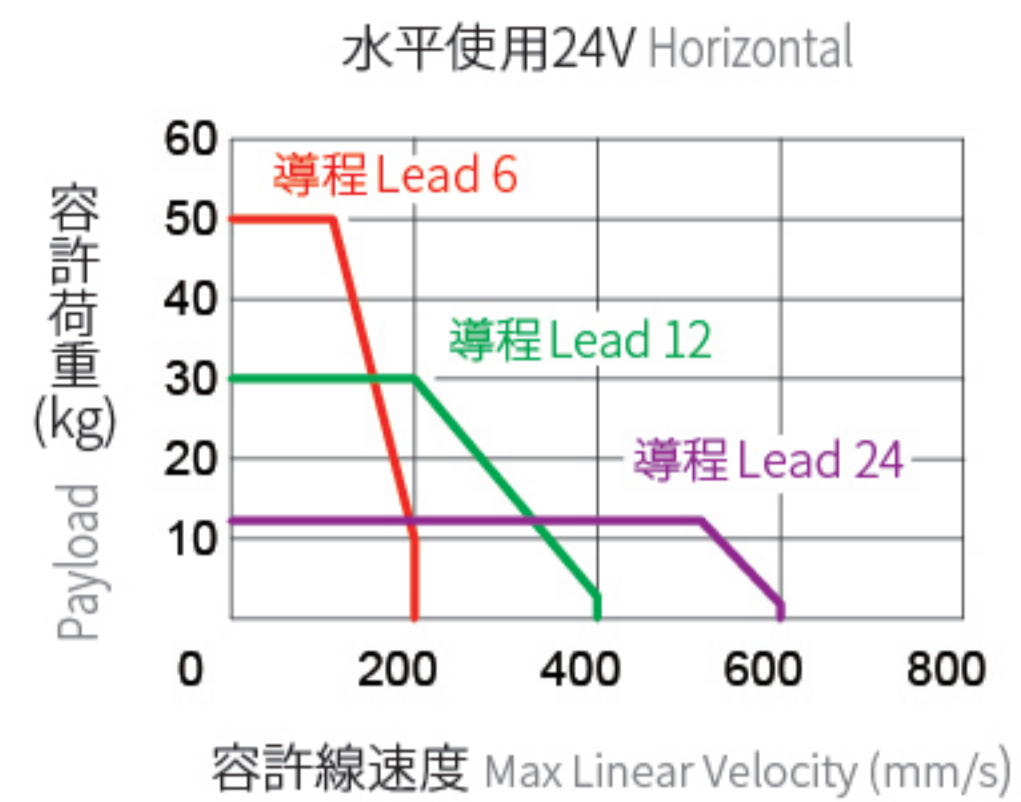
選配 Options

C4						N5					
原點感應器 Home Sensor			端點極限感應器 Limit Sensor			輸出方式 & 線長 Output type & Cable length					
代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to
外掛型 Out Side			外掛型 Out Side			N5 NPN+5 米線 NPN+5M Cable			P.0		
C	馬達側 Motor End	P.0	3	1 只 1 Pc	P.0	P2	PNP+2 米線 NPN+2M Cable	P.0			
D	反馬達側 Fixed End		4	2 只 2 Pcs		P5	PNP+5 米線 NPN+5M Cable				
無 SENSOR No Sensor			無 SENSOR No Sensor								
E	無 SENSOR No Sensor		5	無 SENSOR No Sensor		-	NPN+2 米線 NPN+2M Cable				

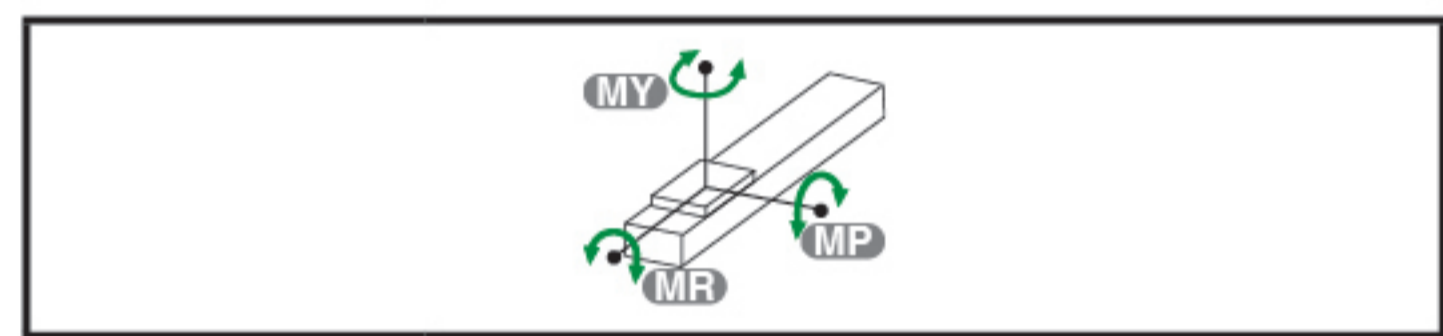
對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的控制 (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的控制 (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram



靜額定扭矩 Static Loading Moment



MY	137
MP	137
MR	227

* 力矩表所表示的數據，代表荷重的重心位置於單一方向容許懸出的長度。
The data represented by the moment table is the center of gravity of the load. The length of the overhang is allowed in a single direction.
* 符合型錄規範的正常使用下，保證壽命為 10000 公里。
Operation life is 10,000km when the product is using under the specified conditions.
* 倒吊使用無法套用標準規範，如有需求請洽詢我司業務。
Data information is not for ceiling-mount inverse usage. Contact us for the details if you want to apply ceiling-mount inverse usage.
* 壽命及力矩是以馬達加減速設定 0.3 秒計算。
The life and torque are calculated by setting the motor acceleration and deceleration for 0.3 seconds.

CPGLTH8



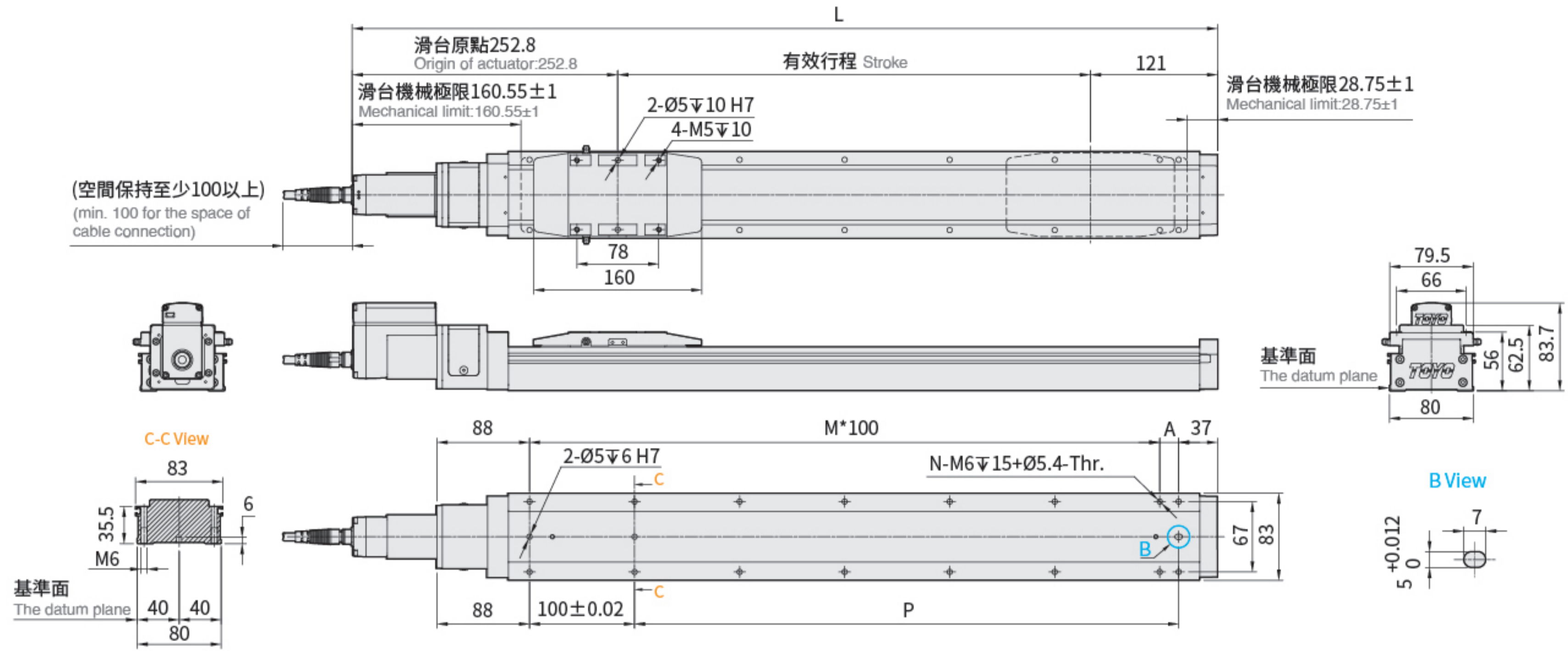
螺桿驅動 Ball-Screw-Drive

BC 馬達外露 Motor Exposed
(180度金屬接頭) 180° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnlod the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm

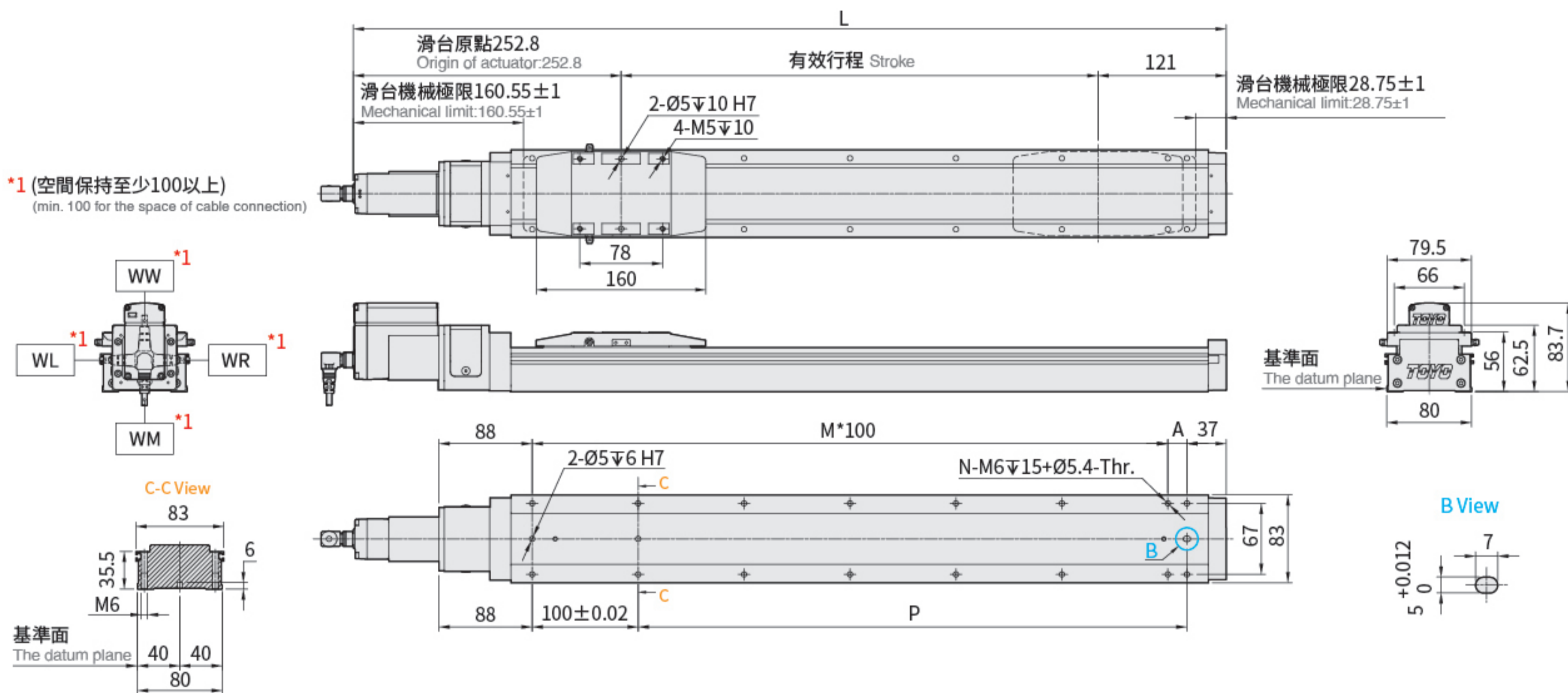


BC 馬達外露 Motor Exposed
(90度金屬接頭) 90° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnlod the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	50*1	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
極限行程 Limit Stroke (±1)	74.5	124.5	174.5	224.5	274.5	324.5	374.5	424.5	474.5	524.5	574.5	624.5	674.5
L	423.8	473.8	523.8	573.8	623.8	673.8	723.8	773.8	823.8	873.8	923.8	973.8	1023.8
A	18	68	18	68	18	68	18	68	18	68	18	68	18
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
P	118	168	218	268	318	368	418	468	518	568	618	668	718
KG	2.31	2.61	2.9	3.2	3.49	3.79	4.09	4.38	4.68	4.97	5.27	5.57	5.87
線速度 Linear Speed mm/s	導程 Lead 6	200											
	導程 Lead 12	400											
	導程 Lead 24	600											

*1 行程 50 時，因本體上鎖式固定孔會被滑座遮住，僅能使用 4 支螺絲固定，建議客戶本體使用下鎖式固定孔鎖付。When the stroke is 50mm, if fixing the body from the top to the bottom, the fixing hole will be blocked by slider and only can be uses 4 screws to fix; as a result, suggest that fixing actuator body from the bottom to the top.

台灣 **0800-800-893**
Taiwan

Memo

Memo

CPGLTB

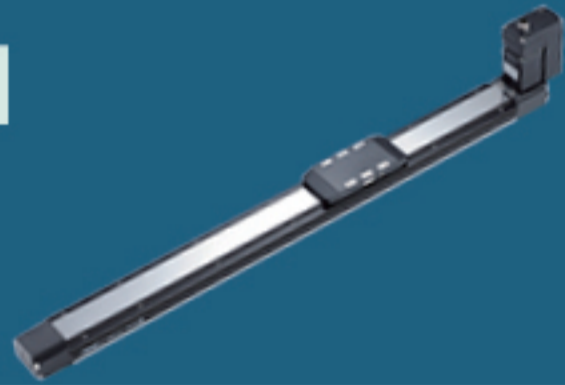
扁平型軌道內嵌式電動滑台

Integrated Linear Bearings Servo Cylinder-Slider Type

Contents

小型 SMALL

CPGLTB5



本體寬幅 52mm
Width

最大行程 1500mm044
Max. stroke

連續可搬重量 5kg
Continuous payload

規格索引

Spec Index

CPGLTB 軌道內嵌式小型電動缸 - 滑台式 CPGLTB Integrated Linear Bearings Servo Cylinder-Slider Type

使用環境 Environment	傳動方式 Driven Mode	仕樣 Specification	減速機構 Reducer Mechanism	馬達尺寸 Motor dimension (mm)	本體寬幅 Width(mm)	位置重複精度 Repeatability(mm)	皮帶規格 Belt Spec		最大可搬重量 Maximum Payload(kg)		最高速度 *1 Maximum Speed (mm/s)
							寬度 Belt Width(mm)	導程 Lead(mm)	水平使用 Horizontal	垂直使用 Vertical	
標準環境 Standard Type	時規皮帶 Timing Belt	CPGLTB5	無 No	35□	52	±0.06	9	32	5	-	1067

*1: 標準行程內的黑色數字，代表該行程內可使用的最高安全速度。若超過此速度，滑台可能有嚴重共振產生。
Written here is the standard stroke's maximum safe speed. If over this speed, it may casue serious virbration.



標準行程及最高使用速度 Stroke(mm) & Maximum Speed(mm/s)																											代表速度 Speed	Page	
行程 Stroke	50	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1300	1500	1700	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000		
																													044

1067

CPGLTB5



皮帶驅動 Belt-Drive



最大行程
Maximum Stroke 1500mm

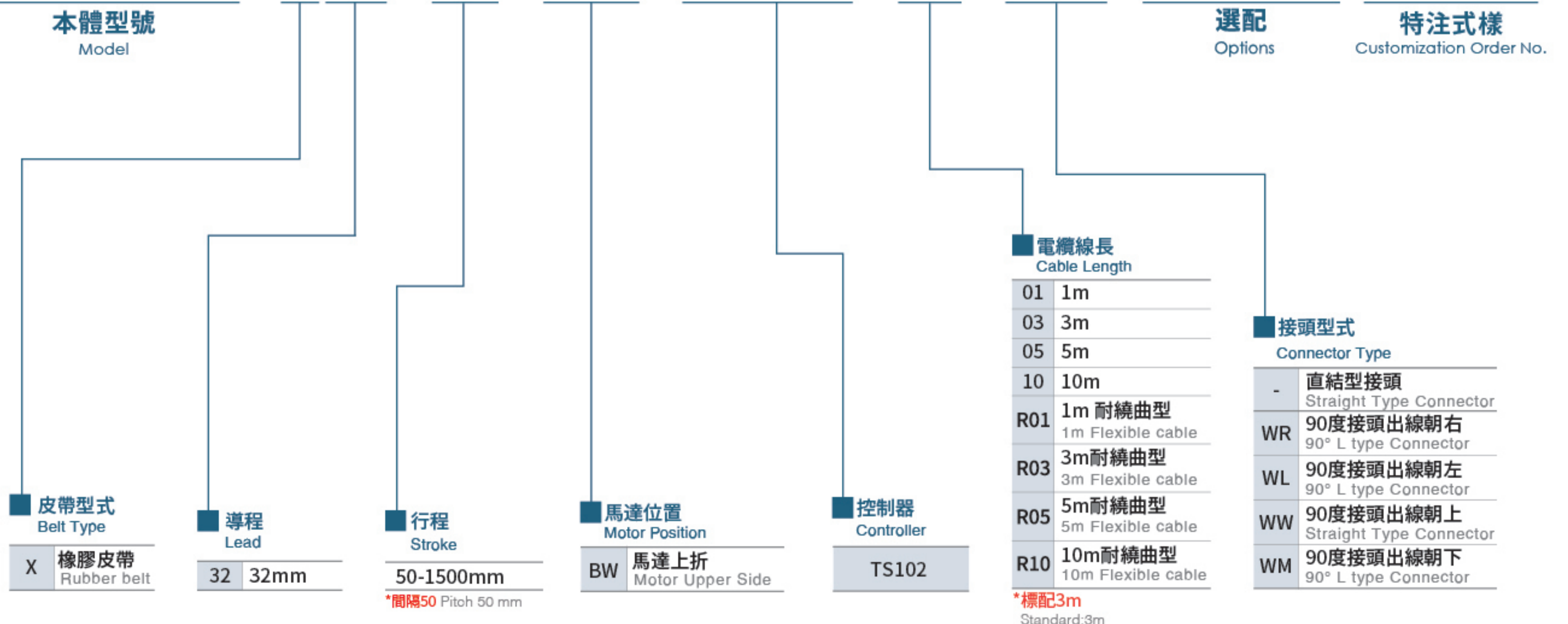
最高速度
Maximum Speed 1067mm/s

馬達容量
Motor Output 35□

最大可搬重量
Max Payload 5kg

型號表示方式 Ordering Method

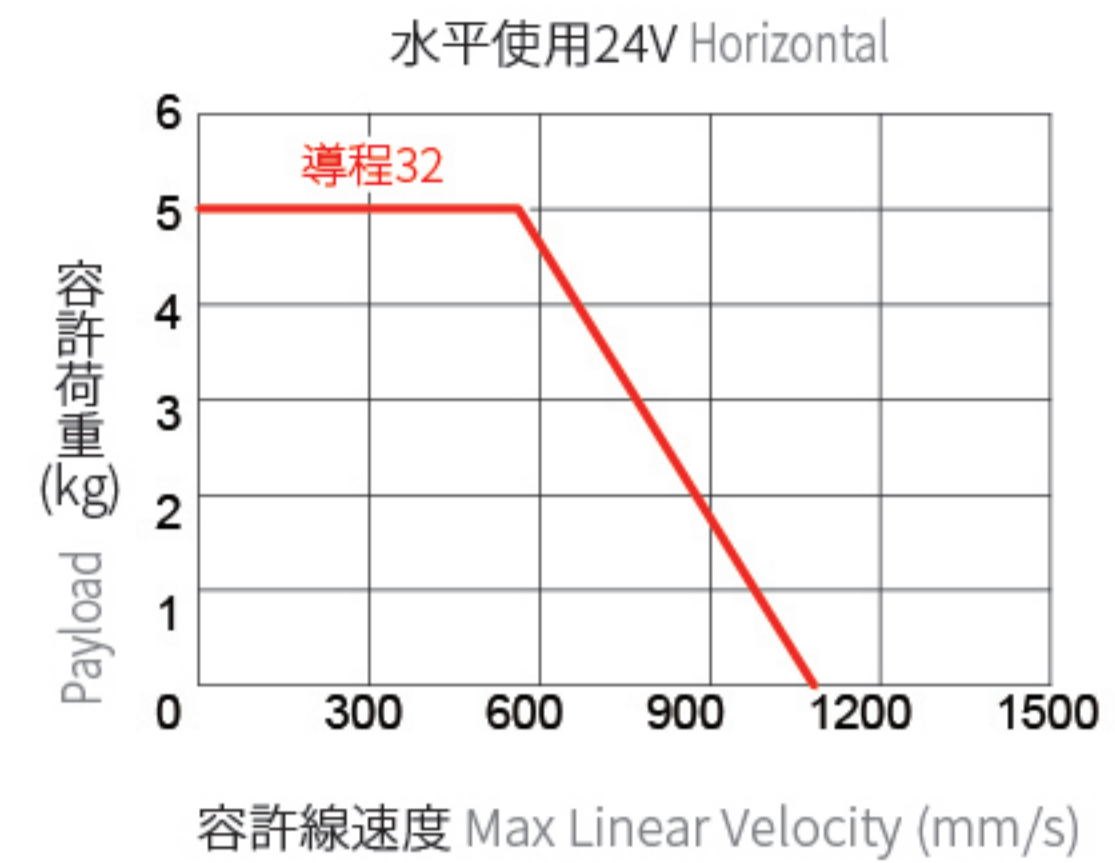
CPGLTB5 - X32 - 50 - BW - TS102 - 03 - WR - 參照右頁
Refer to the right page. - A001



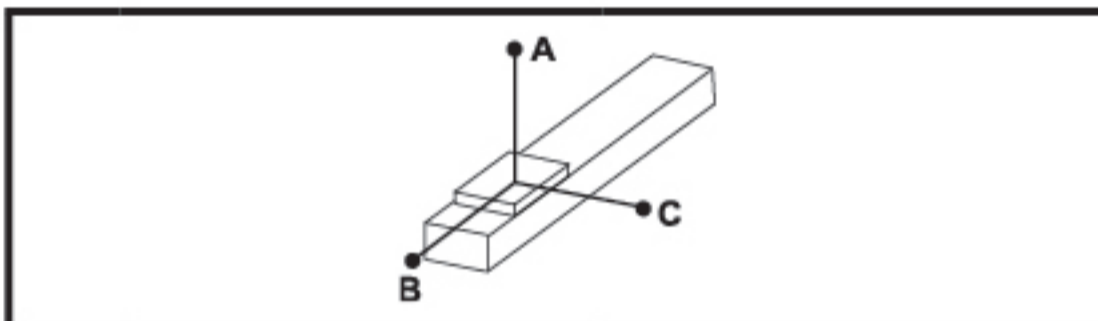
基本仕様 Specification

性能	位置重複精度 Repeatability	mm	±0.06	
	皮帶導程 Lead	mm	32	
	最高轉速 Maximum Rotating speed	rpm	2000	
	最高速度 Maximum linear speed	mm/s	1067	
	最大可搬重量 Maximum Payload	水平使用 Horizontal	kg	5
		垂直使用 Vertical	kg	-
	定格推力 Rated Thrust	N	53	
	標準行程 Stroke (increments)	mm	50-1500mm /50 間隔 (50 increments)	
	最大加速度 Maximum acceleration	G	0.4	
	部品	馬達尺寸 Motor Dimension	mm	35 □
皮帶寬度 Ball Width		mm	9	

速度 - 荷重曲線圖 Speed-Payload Curve Diagram

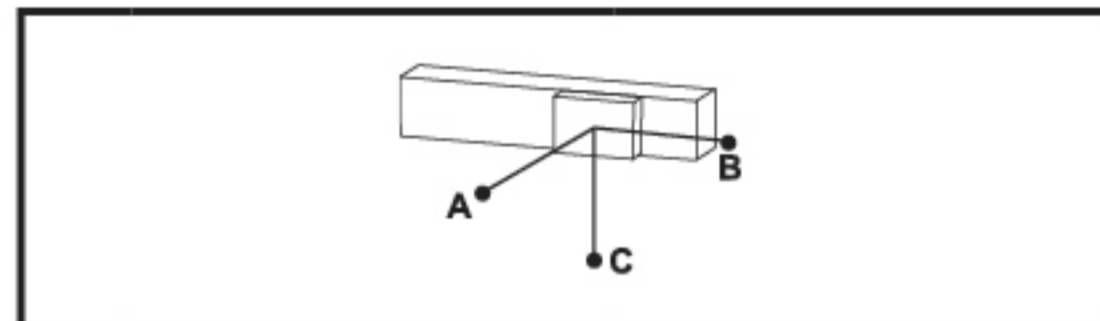


容許負載力距表 Allowable Overhang



(單位 Unit: mm)

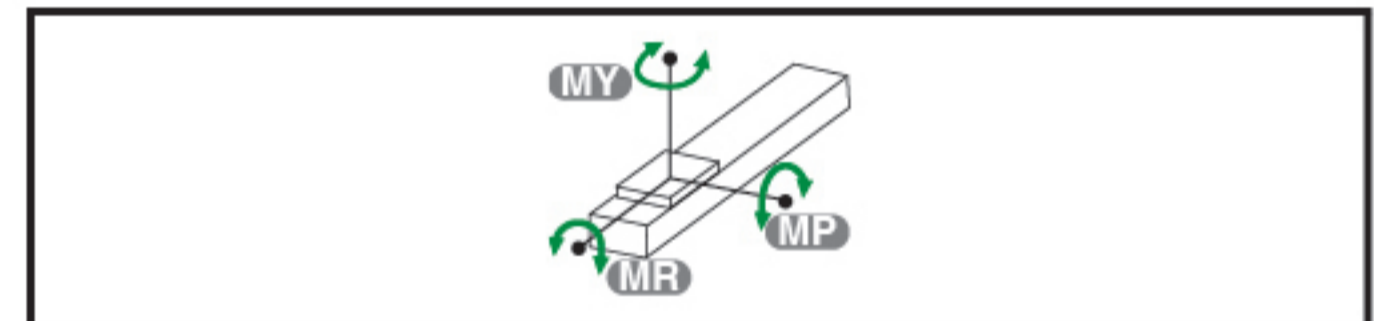
水平安裝 Horizontal Installation		A	B	C
導程 32 Lead	2kg	622	64	65
	3kg	380	36	38
	5kg	168	14	15



(單位 Unit: mm)

壁掛安裝 Wall Installation		A	B	C
導程 32 Lead	2kg	65	64	622
	3kg	38	36	380
	5kg	15	14	168

靜額定扭矩 Static Loading Moment



(單位 Unit: N.m)

MY	73
MP	73
MR	115

* 力矩表所表示的數據，代表荷重的重心位置於單一方向容許懸出的長度。

The data represented by the moment table is the center of gravity of the load. The length of the overhang is allowed in a single direction.

* 符合型錄規範的正常情況下，保證壽命為 10000 公里。

Operation life is 10,000km when the product is using under the specified conditions.

* 倒吊使用無法套用標準規範，如有需求請洽詢我司業務。

Data information is not for ceiling-mount inverse use.

Contact us for the details if you want to apply ceiling-mount inverse usage.

* 壽命及力矩是以馬達加減速設定 0.2 秒計算。

The life and torque are calculated by setting the motor acceleration and deceleration for 0.2 seconds.

選配 Options

C4

原點感應器 Home Sensor			端點極限感應器 Limit Sensor		
代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to	代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to
外掛型 Out Side			外掛型 Out Side		
C	馬達側 Motor End	P.0	3	1 只 1 Pc	P.0
D	反馬達側 Fixed End		4	2 只 2 Pcs	
無 SENSOR No Sensor			無 SENSOR No Sensor		
E	無 SENSOR No Sensor		5	無 SENSOR No Sensor	

N5

輸出方式 & 線長 Output type & Cable length		
代號 Code	說明 Instructions	需參照 Refer to
N5	NPN+5 米線 NPN+5M Cable	P.0
P2	PNP+2 米線 NPN+2M Cable	
P5	PNP+5 米線 NPN+5M Cable	
-	NPN+2 米線 NPN+2M Cable	

對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

外觀 Exterior	控制器型號 Controller Model	控制介面 Control Mode	特點 Features	電氣規格 Electrical Spec	詳細參閱 Reference Page
	內藏型 Integrated Controller	I/O 控制 I/O Control Mode	利用 I/O 的變化，最多可以執行 8 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 By I/O control, max.63 positioning points, can be executed.	控制電路只能使用 24V。 工作電壓 DC24V，額定電流 2A，峰值電流 3A。 The voltage of control circuit is 24V only. Operating voltage DC24V, rated current 2A, peak current 3A.	P.048
		通訊控制 Communication Control Mode	採用 Modbus 的 RS485 通訊一組，最多可以執行 64 個位置的 control (位置、加減速、速度)。 輸出監控容易：透過通訊做輸出入監控，使用者能輕鬆掌握所有運作數據。 Using Modbus RS485 as communication, a single setup can control up to 64 positions (positioning, acceleration/deceleration, speed). Output monitoring is simple: with communication-based input/output monitoring, users can easily track all operational data.		
		選配 Optional	EtherCAT (開發中) 透過 EtherCAT 可串接 16 軸以上 With EtherCAT, connect over 16 axes can be in series.		

CPGLTB5



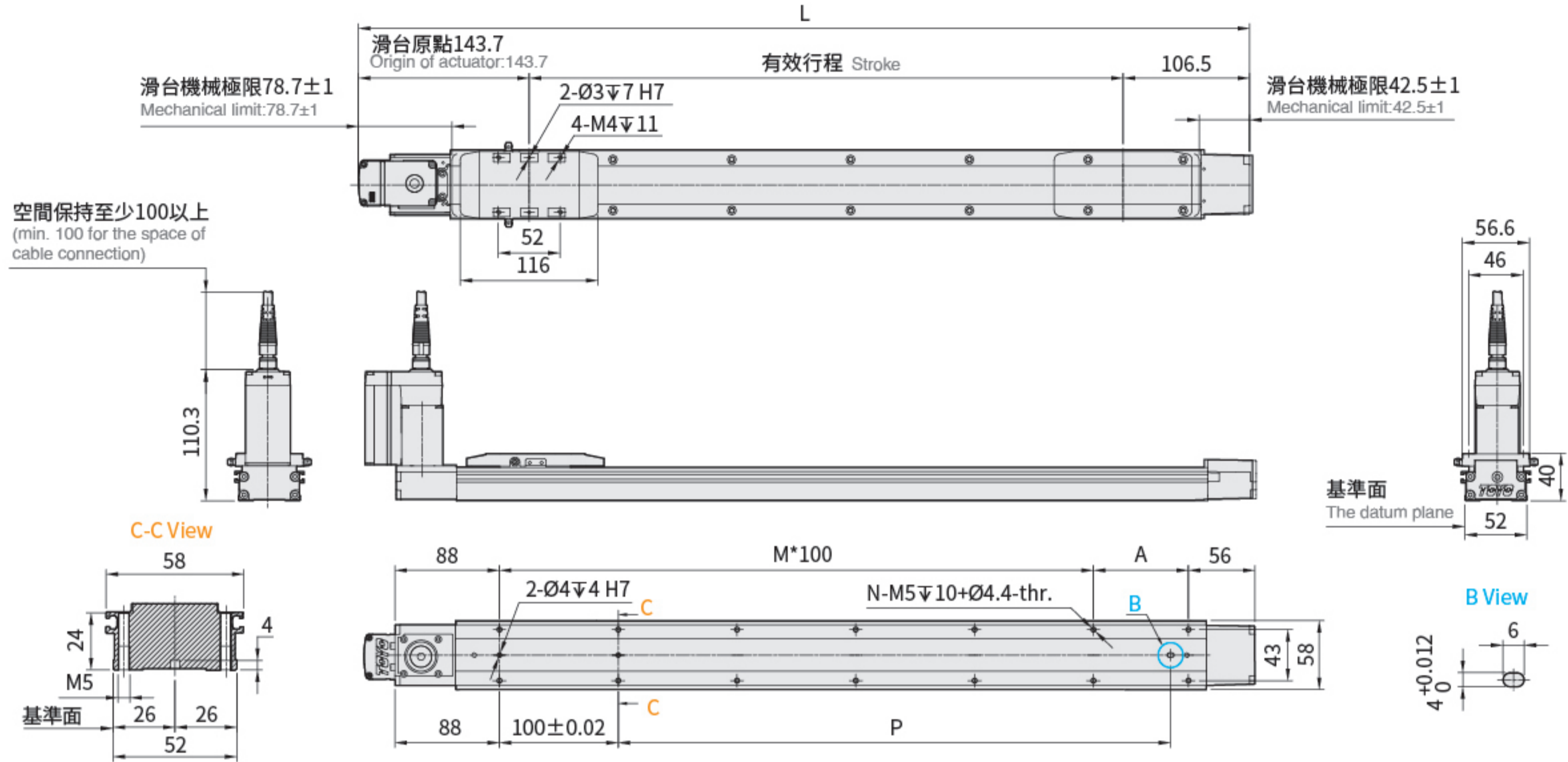
皮帶驅動 Belt-Drive

BW 馬達上折 Motor Upper Side
(180度金屬接頭) 180° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnlod the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm

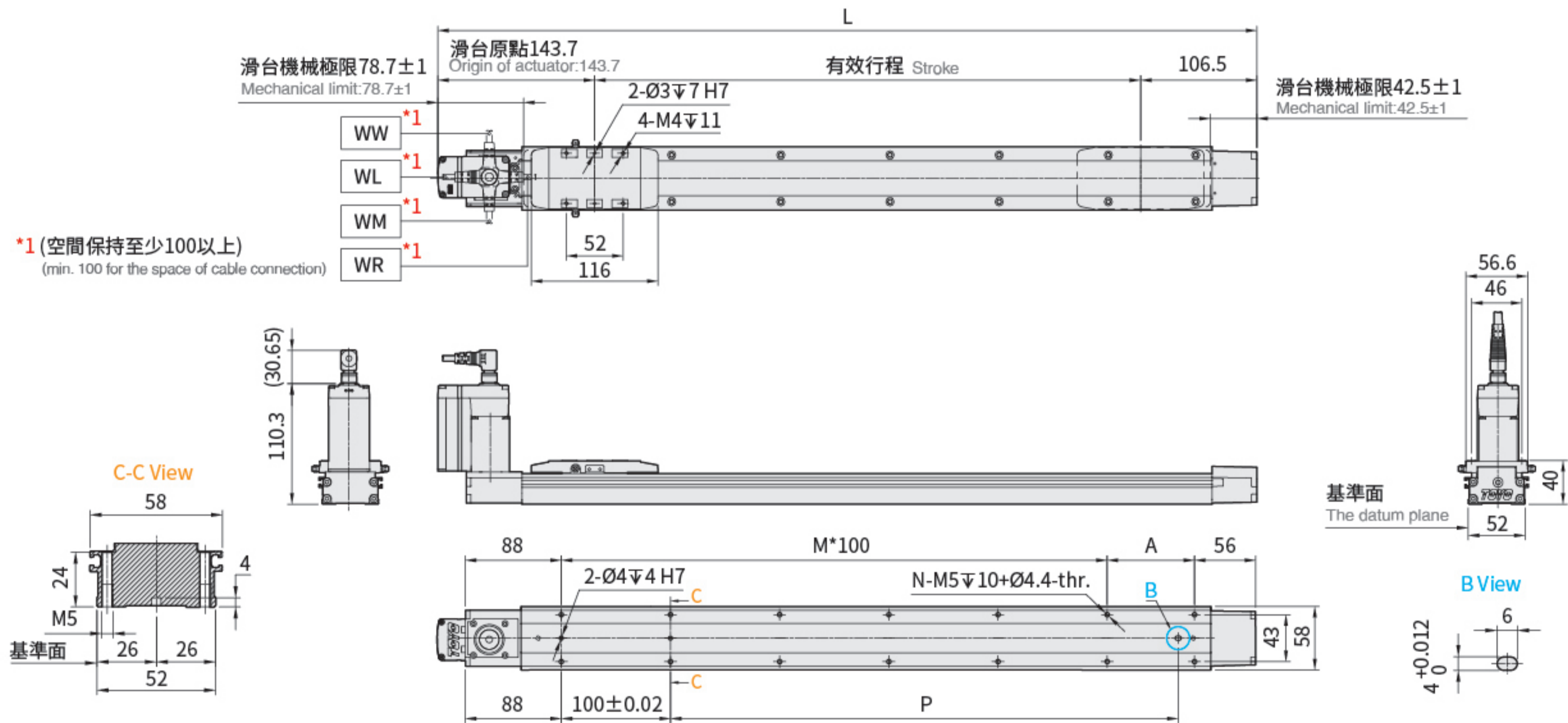


BW 馬達上折 Motor Upper Side
(90度金屬接頭) 90° Metal Connector



• CAD圖面可至www.toyorobot.com下載 •
Please do wnlod the CAD file from TOYO's website : www.toyorobot.com

單位 Unit : mm



有效行程 Stroke	50*1	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
極限行程 Limit Stroke (±1)	63	113	163	213	263	313	363	413	463	513	563	613	663	713	763	813	863	913	963	1013	1063	1113	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513
L	300.2	350.2	400.2	450.2	500.2	550.2	600.2	650.2	700.2	750.2	800.2	850.2	900.2	950.2	1000.2	1050.2	1100.2	1150.2	1200.2	1250.2	1300.2	1350.2	1400.2	1450.2	1500.2	1550.2	1600.2	1650.2	1700.2	1750.2
A	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34
P	15	65	115	165	215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765	815	865	915	965	1015	1065	1115	1165	1215	1265	1315	1365	1415	1465
KG	1.56	1.6	1.64	1.68	1.72	1.76	1.8	1.84	1.88	1.92	1.95	1.99	2.03	2.07	2.11	2.14	2.18	2.22	2.26	2.29	2.33	2.37	2.41	2.44	2.48	2.52	2.56	2.59	2.63	2.67
線速度 Linear Speed mm/s	1067																													

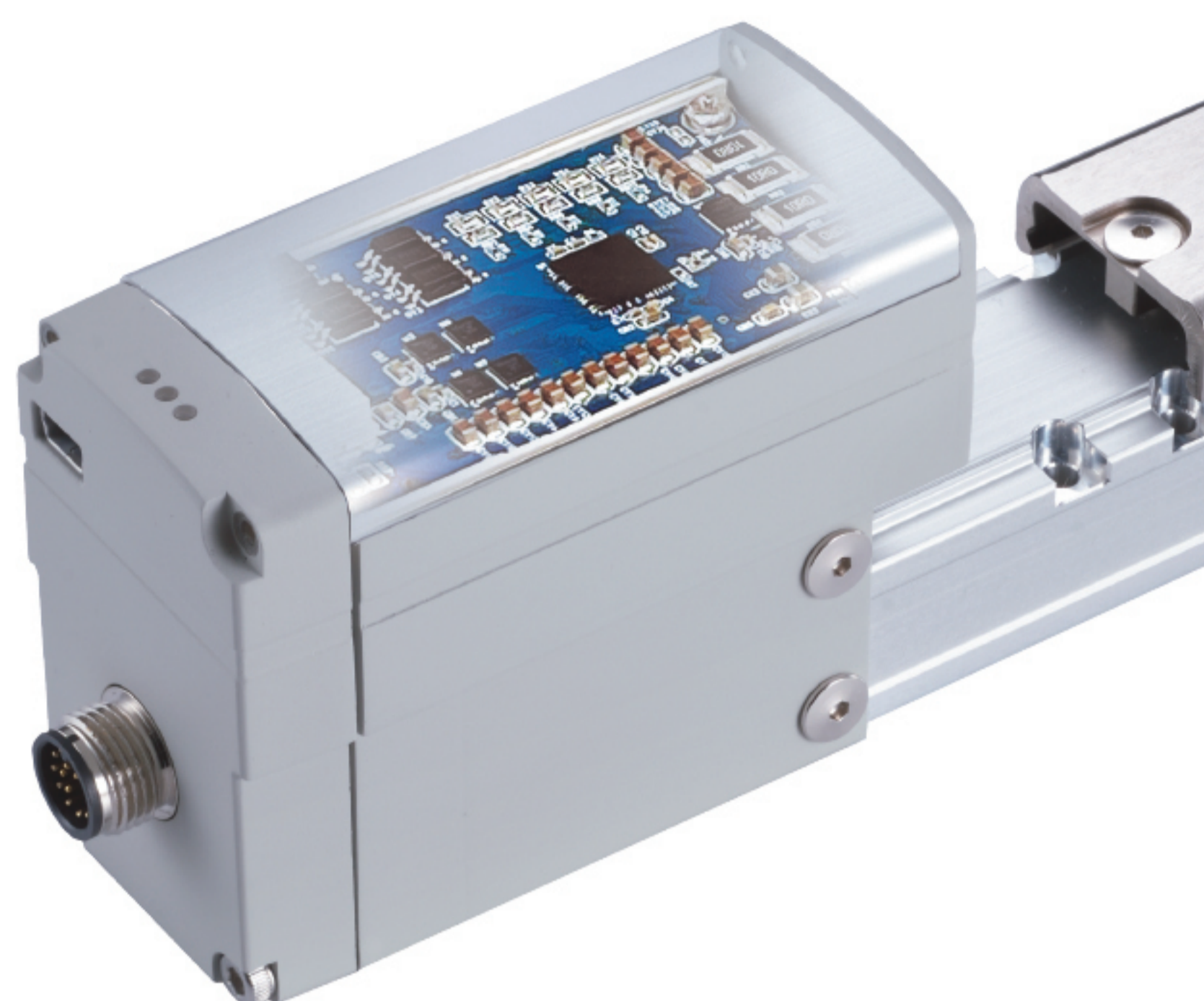
*1 行程 50 時，因本體上鎖式固定孔會被滑座遮住，僅能使用 4 支螺絲固定，建議客戶本體使用下鎖式固定孔鎖付。When the stroke is 50mm, if fixing the body from the top to the bottom, the fixing hole will be blocked by slider and only can be uses 4 screws to fix;as a result, suggest that fixing actuator body from the bottom to the top.

台灣 **0800-800-893**
Taiwan

Memo

TS102 控制器規格表

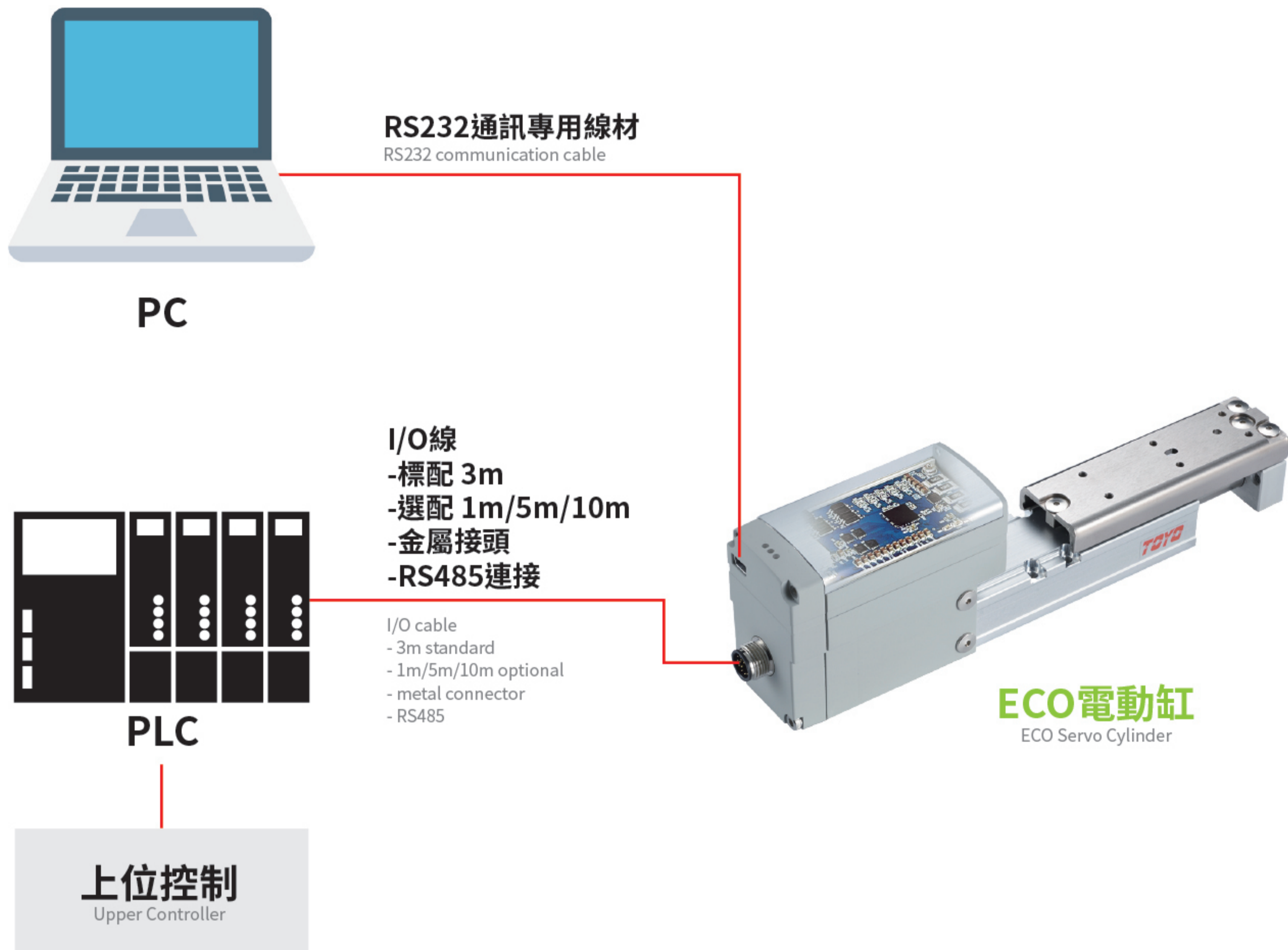
TS102 Controller Specification Table



基本規格 Specification

項目 Item	內容說明 Specification
輸入電源 Input power	DC 24V ±10% ; 3 A
動作控制模式 Motion control mode	ABS 運行 ABS Mode
	INC 運行 INC Mode
	INC-R 連續運行 INC-R Continuous Mode
	ABS-R 連續運行 ABS-R Continuous Mode
	ABS-T 運行 ABS Mode
	INC-T 運行 INC Mode
	TSL+ 連續運行 INC-R Continuous Mode
	TSL- 連續運行 ABS-R Continuous Mode
輸入 / 輸出 General DI/DO signal	通訊控制：64 點 (可編輯為多段連續動作) Communication setting point position
	IO 控制：8 點 I/O point position teaching
通訊 Communication	RS485 / RS232
LED 狀態表示 LED status display	RUN: 運轉 (綠) : 運轉時恆亮，異常時 OFF。 RUN: Operation (Green): The indicator remains lit during normal operation and turns off in case of abnormalities.
	SON: 伺服 (藍) : 伺服 ON 時恆亮；錯誤出現時熄滅。 SON: Servo (Blue): The servo indicator remains illuminated when the servo is ON; it extinguishes in the event of an error.
	ERR: 異常 (紅) : 運轉時恆亮；異常發生時閃爍 (間隔 0.5 秒)。 ERR: Error (Red): The indicator remains lit during operation; it flashes (interval of 0.5 seconds) when an error occurs.

■ 控制系統結構 Control System Structure




TS200 操作介面說明

TS200 user interface description

TS200 專用 PC 操作軟體 (Windows)

PC interface software for TS200 (Windows)

■ 運行環境 Basic Specification

 <p>TS200</p>	基本規格 Specification	動作環境 O/S
	OS	Microsoft Windows 7/8.1/10/11
	CPU	使用的 OS 所推薦的環境以上 Meet the requirement of the O/S
	記憶體 Memory	使用的 OS 所推薦的環境以上 Meet the requirement of the O/S
	硬碟空間 Free HD space	70MB 以上可驅動的空間 70MB or above free space
	通訊埠 Communication ports	RS-485 、 RS232
	使用控制器 Compatible controller	TS102

■ 主頁功能說明 Main Page-Position Points



The screenshot shows the TOYO TS102 software interface. It includes a menu bar (File, Communication, Folder, Update history), a toolbar (Operating mode, Open file, Save file, Save new file as, Write download, Read upload), and a main control area. The main area is divided into several sections: a 'Device' section with fields for Station No. (1) and Point No. (0), and buttons for SPEED, TORQUE, BRAKE, TEACH, START, STOP, JOG+, JOG-, and RESET; an 'INPUT' section with indicators for P-SEL0, P-SEL1, P-SEL2, and START; an 'OUTPUT' section with indicators for P-SEL0-S, P-SEL1-S, P-SEL2-S, INP, and ALM; a 'Status' section with fields for SPEED, TRQ, BRAKE, ORG, NSD, POS, NTQ, ALM, ERR, and VER; and a 'Position Point List' table with columns for NO., MD, PT, SD, TQ, AC, DC, WT, ST, UP LOAD, and DOWN LOAD. The table contains 7 rows of data for points 00 through 06. At the bottom, there are buttons for 'Upload write', 'Upload write modification', and 'Read download'.

IO輸出監控區:
Output monitoring
主要顯示控制器目前的輸出接點及錯誤狀態。
Display current output from controller and alarm status.

當前狀態:
Operating point
顯示目前狀態儀表板。
Display current position point.confirming the teaching).

手動操作模式:
Manual Operation Mode
SERVO ON/OFF、ORG、JOG+、JOG-、SPEED、TORQUE

點位設定表單:
Position point list
設定點位的移動模式、速度、扭力、等待時間、下一步序。
Set position point moving mode, speed, torque, dwell time and next step.

點位設定功能 Point Setting Function

NO.	MD	PT	SD	TQ	AC	DC	WT	ST	UP LOAD	DOWN LOAD
00	INC	0	100	500	300	300	0	-1		
01	INC	0	100	500	300	300	0	-1		

按鈕 Button	MD	PT	SD	TQ	AC	DC	WT	ST
功能說明 Function	點位模式選擇 Mode	位置設定 Point setting	移動速度 Velocity	最高扭力 值上限 Torque limit	加速度 Acceleration	減速度 Deceleration	停留時間 Dwell time	此點位執行後 之下個點位 Net Point
設定單位 Unit		1mm	x1%	x0.1%				

功能介紹 Point Setting Function

連線裝置名稱
Connecting Device

Device: RPG555 (COM3)

STATION NO.: POINT NO.:

OFF SERVO ORG OFF BRAKE

TEACH START STOP

JOG + JOG - RESET

按鈕 Button	定義說明 Description	按鈕 Button	定義說明 Description	按鈕 Button	定義說明 Description
SERVO	Servo ON (1) / OFF (0) 馬達運轉期間傳回錯誤。 Motor error	ORG	原點復歸按鈕 Homing button	TORQUE	在介面直驅 (JOG) 的情況下，設定扭力上限扭力上限值為馬達額定扭力 x 設定值 (%) Set torque limit during JOG function. (%)
TEACH	教點 將現在位置寫入指定序列 (0~63) Teach point, entering current position.	START	執行指定序列 Start sequence	BRAKE	馬達剎車；0 = Off = 剎車啟動， 1 = On: 剎車解除 Motor brake, 0(Off) = Brake, 1(On) = Release brake
JOG+	介面直驅按鈕，依照設定之速度及扭力上限進行直接驅動當達到設定扭力上限 (TORQUE) 或者軟體極限 (TC:0813H) 將會停止移動 Direct control, move with setting speed and torque limit. When reach torque limit or software limit(TC:0813H) will stopped.	JOG-	介面直驅按鈕，依照設定之速度及扭力上限進行直接驅動當達到設定扭力上限 (TORQUE) 或者軟體極限 (TC:0813H) 將會停止移動 Direct control, move with setting speed and torque limit. When reach torque limit or software limit(TC:0813H) will stopped.	STOP	立即減速並暫停運作 Stop button
				RESET	當有特殊狀況發生，可進行重設 Reset button

TOYO GROUP GLOBAL SERVICE



LINE



facebook



Instagram



YouTube



LinkedIn



twitter



WeChat



KAKAO

- **東佑達自動化科技股份有限公司**
TOYO AUTOMATION CO., LTD.
台南市安南區新吉三路55號
No. 55, Xinji 3rd Rd., Annan Dist., Tainan City 709, Taiwan.
Tel:+886-6-2021347 Fax:+886-6-2025974
- **東佑達奈米系統股份有限公司**
TOYO NANO SYSTEM CORPORATION.
新竹縣湖口鄉八德路一段67號
No. 67, Sec. 1, Bade Rd. Hukou Township, Hsinchu County 303117, Taiwan.
Tel:+886-3-5696060 Fax: +886-3-5696161
- **東佑達機器人(蘇州)有限公司**
TOYO ROBOT (SHUZHOU) CO., LTD.
江蘇省昆山市張浦鎮振新東路586號(浩盛工業園C12-2)
No 586, Zhenxin East Road, Zhangpu Town, Kunshan City, Jiangsu Province, China.
Tel:+86-512-86890880 Fax:+86-512-86890881
- **東佑達自動化科技(深圳)有限公司**
TOYO AUTOMATION (SHENZHEN) CO., LTD.
深圳市寶安區龍華大浪華榮路明君商務中心1208室
1208 Mingjun Business Center Huarong Road, Baoan District, Shenzhen City, China.
Tel:+86-755-81713415 Fax:+86-755-81713435
- **TOYO ROBOTICS AMERICAS**
Silicon Valley, CA, US
Email : ta1@toyorobot.com
- **TOYO JAPAN 株式会社**
埼玉県さいたま市大宮区桜木町1 - 266 - 3シンワKIビル413号室, Japan
413 Shinwa KI Building, 3-266, Sakuragicho 1 chome, Omiya-ku Saitama-shi, Saitama 330-0854 Japan
TEL:+81-48-658-8930
- **TOYOROBOTICS KOREA CO.LTD.**
경기도 안산시 단원구 엠티브이12로 21번길 30
30, Emtibeui 12-Ro, 21 Beon-Gil, Danwon-Gu, Ansan-Si, Gyeonggi-Do, Republic Of Korea
Tel:+82-02-6941-1681
- **TOYO ROBOTICS PRIVATE LIMITED INDIA**
Office No-15A, 4th Floor, A-Building City Vista, Kharadi, Pune - 411014, MH, India.
TEL:+919226535061
Email : sales@toyorobotics.co
- **TOYO VIETNAM (SALES OFFICE)**
Thanh Xuan district, Hanoi city, Viet Nam
TEL:+84 986 358 863
Email : vietnamtoyo_1@toyorobot.com
- **TOYO ROBOT (THAILAND) CO., LTD.**
118/27 Moo 18 Klong Nueng Klong Luang Pathumthani 12120 Thailand.
E-mail : stanley@toyorobot.com

TOYO

※本型錄內容會有因產品改良而有變更的可能性，恕不另行通知。

※本型錄產品已投保1500萬台幣產品責任險。

Copyright © TOYO AUTOMATION CO.,LTD 版權所有 · 翻印必究! 2025.02 TCC101-052P



Official
Website



www.toyorobot.com